

УДК 534.222

РАМАЗАНОВ Т.К., КУРБАНОВ А.И.

МАТЕМАТИЧЕСКАЯ МОДЕЛЬ ЭВОЛЮЦИИ НЕЛИНЕЙНЫХ ВОЛН В ПОРИСТЫХ СРЕДАХ ПРИ ДВУХФАЗНОМ НАСЫЩЕНИИ

Построена математическая модель эволюции нелинейных волн в пористой среде при двухфазном заполнении пор. Учет закона деформирования реологически сложной твердой фазы и капиллярных взаимодействий жидких фаз приводит к обобщению уравнения эволюции с нелинейностью Кортвега-де-Вриза и диффузионного типа (КдВД), ранее полученное авторами.

Полная сумма уравнений насыщенной пористой среды при двухфазном насыщении решена методом малого параметра. В первом приближении полученное дисперсионное соотношение показывает, что возмущение переносится тремя отдельными линейными волнами с разрывными скоростями. Во втором приближении выводится нелинейное уравнение эволюции (КдВД). Численно-аналитическим методом исследуется влияние параметров задачи, капиллярного давления и межфазных сопротивлений на формирование и распространение фронта возмущения при импульсном воздействии. Оказывается, что нелинейные волны наблюдаются непосредственно вокруг очаговой зоны и их трансляции на расстояниях зависит от физико-механических свойств твердой фазы скелета и наполнителя пор, межфазных сопротивлений.

Вибрационные или импульсные воздействия на нефтяной пласт приводит к увеличению его упругого запаса, в результате чего повышение пластового давления положительно влияет на конечную нефтеотдачу пласта. Эксперименты [1] показывают, что при циклическом заводнении степень удержания малопроницаемыми частями пласта нефти кливневдрившейся в них воды зависит от продолжительности циклов и их частоты, содержания остаточной воды, значения фильтрационных и капиллярных сил. Эффективное вибрационное воздействие заставляют заземленные диспергированные капли в поровом пространстве кластеризоваться [2] или дробиться [3] на части и уносятся водным потоком. С одной стороны, насыщенная пористая среда является хорошим фильтром [4,5] преобразующим любой сейсмический сигнал (импульс) в бегущие волны. С другой стороны, нелинейные волны несут с собой больше информации о микроструктурах среды, чем либо других [6-9].

1. Рассмотрим одномерное распространение волн при равномерном возмущении насыщенной пористой среды. Уравнение баланса масс и импульса для каждой фазы насыщенных пористых сред имеют вид [5]:

$$\frac{\partial p_i [(1-a)\delta_{1i} + a(\delta_{2i} + \delta_{3i})] [\delta_{1i} + \theta\delta_{2i} + (1-\theta)\delta_{3i}]}{a} +$$

$$+ \frac{\partial \rho_1 v_1 [(1-\alpha)\delta_{1i} + a(\delta_{2i} + \delta_{3i})] [\delta_{1i} + \theta\delta_{2i} + (1-\theta)\delta_{3i}]}{\partial \alpha} = 0 \quad (1.1)$$

$$\frac{\partial \rho_1 v_1 [(1-\alpha)\delta_{1i} + a(\delta_{2i} + \delta_{3i})] [\delta_{1i} + \theta\delta_{2i} + (1-\theta)\delta_{3i}]}{\partial \alpha} +$$

$$\frac{\partial \rho_1 v_1 v_1 [(1-\alpha)\delta_{1i} + a(\delta_{2i} + \delta_{3i})] [\delta_{1i} + \theta\delta_{2i} + (1-\theta)\delta_{3i}]}{\partial \alpha} =$$

$$= \delta_{1i} \frac{\partial \sigma}{\partial \alpha} + \delta_{1i} (1-\alpha) \frac{\partial (\theta P_2 + (1-\theta)P_3)}{\partial \alpha} + \delta_{1i} a (P_2 - P_3) \frac{\partial \theta}{\partial \alpha} +$$

$$+ (\delta_{2i} a + \delta_{3i} a) [\theta\delta_{2i} + (1-\theta)\delta_{3i}] \frac{\partial P_1}{\partial \alpha} + \sum_{j=1}^3 R_{ij}; i \neq j \quad (1.2)$$

Деформация матрицы при ее двухфазном насыщении описываются феноменологическим соотношением [6,10]

$$b_0 + \sum_{i=1}^n b_i^0 \frac{D^i}{Dt^i} \left\{ \sigma + \gamma [P_3 + \theta(P_2 - P_3)] + \gamma_1 P_c(\theta) + (1-\gamma) P_c(\theta_0) (\theta - \theta_0) \right\} =$$

$$= \left(a_0 + \sum_{i=1}^m a_i^0 \frac{D^i}{Dt^i} \right) e_1; \quad (1.3)$$

Разность фазовых давлений в порах должна удовлетворить соотношение [5]

$$P_3 - P_2 = P_c(\theta) \quad (1.4)$$

Уравнения (1.1) и (1.4) дополняются тремя термодинамическими соотношениями

$$\rho_1 = \rho_1(\sigma, P_2, P_3), \quad \rho_2 = \rho_2(P_2), \quad \rho_3 = \rho_3(P_3) \quad (1.5)$$

и замыкаются кинематическим соотношением

$$\frac{\partial e_1}{\partial t} + \frac{\partial v_1}{\partial \alpha} = \frac{\partial v_1}{\partial \alpha}, \quad \frac{\partial e_1}{\partial t} + \frac{\partial v_1 e_1}{\partial \alpha} = \frac{\partial v_n}{\partial \alpha} \quad (1.6)$$

Здесь $i=1$ - относится к твердой фазе, $i=2,3$ - к первой и второй жидким фазам в порах; $\rho_1, \rho_2, \rho_3, v_1, v_2, v_3$ - соответственно средние плотности, скорости твердой и жидких фаз, α, θ - пористости среды и объемной фазовой концентрации первой жидкой фазы, $R_{ij} = -R_{ji}$ - силы взаимодействия между фазами, σ - полное эффективное напряжение при двухфазном насыщении пористой среды: $\sigma = \Gamma - [\theta P_2 + (1-\theta)P_3]$; $\theta P_2 + (1-\theta)P_3$ - полное давление в жидкой фазе, Γ - полное горное давление, $a_0, a_1^0, \dots, a_m^0; b_0^0, b_1^0, \dots, b_n^0$ - постоянные коэффициенты, которые определяют из конкретных упруговязких моделей, $P_c(\theta)$ - равновесное капиллярное давление, e_1 - деформация твердой фазы, $\gamma = (1-\alpha)\beta_1 K$ - жесткость (сцементированность) матрицы, γ_1 - коэффициент набухания ($\gamma_1 < 0$) или усадки ($\gamma_1 > 0$), δ_{ij} - единичный тензор.

Система уравнений (1.1)-(1.6) соответствует взаимопроникающему изотермическому движению трех сплошных сред и являются замкнутой относительно неизвестных переменных $v_i, \rho_i, P_i, \sigma, \alpha, e_i$. На основе термодинамики необратимых процессов силы межфазного сопротивления определяют относительно скорости движения фаз [6]

$$R_{ij} = (v_i - v_j) f_{ij} (|\bar{v}_i - \bar{v}_j|) \quad (1.7)$$

Известно, что в нелинейных задачах в отличие от линеаризованных входной импульс изменяет свою форму с расстоянием. Если форма переменных функций медленно изменяется по пространству, то вводя малый параметр $\eta \ll 1$ решение можно искать в виде [6,10]

$$\begin{aligned} v_i &= v_i(x, \tau), \rho_i = \rho_i(x, \tau), \alpha = \alpha(x, \tau), \dots \\ x &= \eta x, \tau = t - c^{-1}x \end{aligned} \quad (1.8)$$

В новых переменных уравнения (1.1), (1.2), (1.3), и (1.4) примут вид

$$\begin{aligned} (01.1) \quad & \frac{\partial(\rho_1(1-\alpha))}{\partial \tau} + \eta \frac{\partial(\rho_1 v_1(1-\alpha))}{\partial x} - c^{-1} \frac{\partial(\rho_1 v_1(1-\alpha))}{\partial \tau} = 0, \\ & \frac{\partial(\rho_2 \theta \alpha)}{\partial \tau} + \eta \frac{\partial(\rho_2 v_2 \theta \alpha)}{\partial x} - c^{-1} \frac{\partial(\rho_2 v_2 \theta \alpha)}{\partial \tau} = 0, \\ & \frac{\partial(\rho_3 \alpha(1-\theta))}{\partial \tau} + \eta \frac{\partial(\rho_3 v_3 \alpha(1-\theta))}{\partial x} - c^{-1} \frac{\partial(\rho_3 v_3 \alpha(1-\theta))}{\partial \tau} = 0, \\ & \frac{\partial(\rho_1 v_1(1-\alpha))}{\partial \tau} + \eta \frac{\partial(\rho_1 v_1 v_1(1-\alpha))}{\partial x} - c^{-1} \frac{\partial(\rho_1 v_1 v_1(1-\alpha))}{\partial \tau} = \\ & = \eta \frac{\partial \sigma}{\partial x} - c^{-1} \frac{\partial \sigma}{\partial \tau} + \eta(1-\alpha) \frac{\partial(\theta P_2 + (1-\theta)P_3)}{\partial x} - \\ & - c^{-1}(1-\alpha) \frac{\partial(\theta P_2 + (1-\theta)P_3)}{\partial \tau} + \eta \alpha(P_2 - P_3) \frac{\partial \theta}{\partial x} - c^{-1} \alpha(P_2 - P_3) \frac{\partial \theta}{\partial \tau} + \\ & + (v_1 - v_2) f_{12} (|\bar{v}_1 - \bar{v}_2|) + (v_1 - v_3) f_{13} (|\bar{v}_1 - \bar{v}_3|), \\ & \frac{\partial(\rho_2 v_2 \alpha \theta)}{\partial \tau} + \eta \frac{\partial(\rho_2 v_2 v_2 \alpha \theta)}{\partial x} - c^{-1} \frac{\partial(\rho_2 v_2 v_2 \alpha \theta)}{\partial \tau} = \\ & = \eta \alpha \theta \frac{\partial P_2}{\partial x} - c^{-1} \alpha \theta \frac{\partial P_2}{\partial \tau} - (v_1 - v_2) f_{12} (|\bar{v}_1 - \bar{v}_2|) + (v_1 - v_3) f_{23} (|\bar{v}_2 - \bar{v}_3|), \\ & \frac{\partial(\rho_3 v_3(1-\theta))}{\partial \tau} + \eta \frac{\partial(\rho_3 v_3 v_3 \alpha(1-\theta))}{\partial x} - c^{-1} \frac{\partial(\rho_3 v_3 v_3 \alpha(1-\theta))}{\partial \tau} = \\ & = \eta \alpha(1-\theta) \frac{\partial P_3}{\partial x} - c^{-1} \alpha(1-\theta) \frac{\partial P_3}{\partial \tau} - (v_1 - v_3) f_{13} (|\bar{v}_1 - \bar{v}_3|) - (v_2 - v_3) f_{23} (|\bar{v}_2 - \bar{v}_3|), \end{aligned} \quad (1.9)$$

Подстановка (1.8) в (1.1) и (1.2) с учетом (1.7) и (1.8) в (1.3) и (1.4) приводит к системе уравнений (1.9). В (1.9) использованы обозначения $f_{ij} = f_{ij}(v_i - v_j)$ и $\bar{v}_i = v_i(x, t)$.

$$\left[b_0 + \sum_{i=1}^m b_i \prod_{q=1}^i \left(\frac{\partial}{\partial \tau} - \eta v_1 \frac{\partial}{\partial \alpha} - c^{-1} v_1 \frac{\partial}{\partial \tau} \right)^q \right] \alpha + \gamma (P_3 + \theta (P_2 - P_3)) + \gamma_1 P_c(\theta) + (1-\gamma) P_c(\theta^{(0)}) = \left[\alpha_0 + \sum_{i=1}^m \alpha_i \prod_{q=1}^i \left(\frac{\partial}{\partial \tau} - \eta v_1 \frac{\partial}{\partial \alpha} - c^{-1} v_1 \frac{\partial}{\partial \tau} \right)^q \right] e_1, \quad (1.1)$$

$$\frac{\partial \hat{\alpha}_1}{\partial \tau} + \eta v_1 \frac{\partial \hat{\alpha}_1}{\partial \alpha} - c^{-1} v_1 \frac{\partial \hat{\alpha}_1}{\partial \tau} = \eta \frac{\partial v_1}{\partial \alpha} - c^{-1} \frac{\partial v_1}{\partial \tau}$$

Ищем решение системы уравнений (1.4), (1.5) и (1.9) в виде разложений в ряды по степени η [6,10]

$$\begin{aligned} \alpha &= \alpha^{(0)} + \eta \alpha^{(1)} + \eta^2 \alpha^{(2)} + \dots, \quad v_i = \eta v_i^{(1)} + \eta^2 v_i^{(2)} + \dots, \\ \rho_1 &= \rho_1^{(0)} + \eta (A_1 \sigma^{(1)} + A_2 P_2^{(1)} + A_3 P_3^{(1)}) + \eta^2 (A_1 \sigma^{(2)} + A_2 P_2^{(2)} + A_3 P_3^{(2)}) + \\ &+ B_1 \sigma^{(1)2} + B_2 P_2^{(1)2} + B_3 P_3^{(1)2} + C_1 \sigma^{(1)} P_2^{(1)} + C_2 \sigma^{(1)} P_3^{(1)} + C_3 P_2^{(1)} P_3^{(1)} + \dots +, \\ \rho_2 &= \rho_2^{(0)} + \eta L_1 P_2^{(1)} + \eta^2 (L_1 P_2^{(1)} + L_2 P_2^{(1)2}) + \dots, \\ \rho_3 &= \rho_3^{(0)} + \eta M_1 P_3^{(1)} + \eta^2 (M_1 P_3^{(1)} + M_2 P_3^{(1)2}) + \dots, \\ P_c(\theta) &= P_c^0 + \eta A \theta^{(1)} + \eta^2 (A \theta^{(2)} + B \theta^{(1)2}) + \dots \end{aligned} \quad (1.10)$$

где

$$\begin{aligned} A_1 &= \left. \frac{\partial \rho_1}{\partial \sigma} \right|_{\sigma^{(0)}}, \quad A_2 = \left. \frac{\partial \rho_1}{\partial P_2} \right|_{P_2^{(0)}}, \quad A_3 = \left. \frac{\partial \rho_1}{\partial P_3} \right|_{P_3^{(0)}}, \\ B_1 &= \left. \frac{1}{2} \frac{\partial^2 \rho_1}{\partial \sigma^2} \right|_{\sigma^{(0)}}, \quad B_2 = \left. \frac{1}{2} \frac{\partial^2 \rho_1}{\partial P_2^2} \right|_{P_2^{(0)}}, \quad B_3 = \left. \frac{1}{2} \frac{\partial^2 \rho_1}{\partial P_3^2} \right|_{P_3^{(0)}}, \\ C_1 &= \left. \frac{1}{2} \frac{\partial^2 \rho_1}{\partial \sigma \partial P_2} \right|_{\sigma^{(0)} P_2^{(0)}}, \quad C_2 = \left. \frac{1}{2} \frac{\partial^2 \rho_1}{\partial \sigma \partial P_3} \right|_{\sigma^{(0)} P_3^{(0)}}, \quad M_1 = \left. \frac{\partial \rho_3}{\partial P_3} \right|_{P_3^{(0)}}, \\ C_3 &= \left. \frac{1}{2} \frac{\partial^2 \rho_1}{\partial P_2 \partial P_3} \right|_{P_2^{(0)} P_3^{(0)}}, \quad L_2 = \left. \frac{\partial \rho_2}{\partial P_2} \right|_{P_2^{(0)}}, \quad L_2 = \left. \frac{1}{2} \frac{\partial \rho_2}{\partial P_2^2} \right|_{P_2^{(0)}}, \\ M_2 &= \left. \frac{1}{2} \frac{\partial^2 \rho_3}{\partial P_3^2} \right|_{P_3^{(0)}}, \quad A = \left. \frac{\partial P_c(\theta)}{\partial \theta} \right|_{\theta^{(0)}}, \quad B = \left. \frac{1}{2} \frac{\partial^2 P_c(\theta)}{\partial \theta^2} \right|_{\theta^{(0)}} \end{aligned}$$

Из (1.2) и (1.3) для состояния равновесия $v=0$ и $\Gamma_0 = const$ следует $P_2^{(0)} = const, P_3^{(0)} = const$

$$\beta_0 \left[\Gamma_0 + (1-\gamma) P_c(\theta^{(0)}) \theta^{(0)} (1-\gamma) P_3^0 \right] = a_0 e_1^0 \quad (1.11)$$

Подставляя (1.10) в (1.9) и (1.4)-(1.6) с учетом (1.11) и приравнявая по отдельности члены при одинаковых степенях $\eta, \eta^2 \dots$ нулю, получаем линейные

однородные уравнения относительно переменных $v_i^{(1)}, P_2^{(1)}, P_3^{(1)}, \theta^{(1)}, a^{(1)}, \sigma^{(1)}, e_1^{(1)}$. Для существования нетривиальных решений этой системы необходимо обращение в нуль ее главного детерминанта, т.е.

$$\begin{aligned} & [(A_1 d_1 + d_2) a_1 - (A_1 q_1 + q_2) b_1] c^0 + [(A_1 n_1 + m_2 d_1 - m_1 d_2 + n_2) a_1 + \\ & + (A_1 l_1 + m_2 q_1 - m_1 q_2 + l_2) b_1 + A_1 (d_1 - q_1) + q_2 + d_2] c^4 + \\ & + [A_1 (n_1 + l_1) + m_2 (d_1 - q_1) - m_1 (q_2 + d_2) + a_1 (n_1 m_2 - m_1 n_2) + \\ & + b_1 (m_2 l_1 - m_1 l_2) + n_2 + l_2] c^2 + m_2 (n_1 + l_1) - m_2 (n_2 + l_2) = 0 \end{aligned} \quad (1.12)$$

где

$$\begin{aligned} d_1 &= \frac{\rho_2^{(0)}}{A} \left[(\gamma_1 - \gamma \theta^{(0)}) A + (1 - \gamma) P_c(\theta^{(0)}) \right], \quad l_2 = (1 - \theta^{(0)}) \rho_3^{(0)}, \\ d_2 &= \rho_2^{(0)} A_2 + \frac{a^{(0)} \rho_2^{(0)}}{1 - a^{(0)}} \left\{ L_1 - \frac{\rho_2^{(0)}}{A \theta^{(0)}} \right\}, \quad m_2 = \frac{1}{1 - a^{(0)}}, \\ q_1 &= \frac{\rho_3^{(0)}}{A} \left[\gamma A + (\gamma_1 - \gamma \theta^{(0)}) A + (1 - \gamma) P_c(\theta^{(0)}) \right], \\ q_2 &= \rho_3^{(0)} \left(A_3 + \frac{a^{(0)} \rho_1^{(0)}}{(1 - a^{(0)}) A \theta^{(0)}} \right), \quad a_1 = M_1 - \frac{\rho_3^{(0)}}{(1 - \theta^{(0)}) A \theta^{(0)}}, \\ b_1 &= L_1 - \frac{\rho_2^{(0)}}{(1 - \theta^{(0)}) A \theta^{(0)}}, \quad n_1 = \frac{a_0 \theta^{(0)} \rho_2^{(0)}}{b_0 \rho_1^{(0)}}, \quad m_1 = \frac{a_0}{b_0 \rho_1^{(0)} (1 - a^{(0)})}, \\ n_2 &= \rho_2^{(0)} \theta^{(0)} + \frac{a^{(0)} \rho_1^{(0)}}{1 - a^{(0)}}, \quad l_1 = \frac{a_0 (1 - \theta^{(0)}) \rho_3^{(0)}}{b_0 \rho_1^{(0)}}. \end{aligned}$$

Дисперсионное уравнение (1.12) имеет три действительных корня, поэтому возмущение будет переноситься тремя отдельными волнами.

Из системы первого приближения последовательно выразим переменные через

$v_3^{(1)}$

$$\begin{aligned} v_1^{(1)} &= \beta_{11} v_3^{(1)}, \quad v_2^{(1)} = \beta_{22} v_3^{(1)}, \quad P_2^{(1)} = -c \rho_2^{(0)} \beta_{22} v_3^{(1)}, \\ P_3^{(1)} &= -c \rho_3^{(0)} v_3^{(1)}, \quad \theta^{(1)} = \frac{c}{A} (\rho_2^{(0)} \beta_{22} - \rho_3^{(0)}) v_3^{(1)}, \\ \sigma^{(1)} &= \frac{c}{c^2 - m_1} \left[q_1 c - l_1 - \beta_{22} (n_1 + c^2 d_1) \right] v_3^{(1)}, \quad e_1^{(1)} = -c^{-1} \beta_{11} v_3^{(1)}, \\ a^{(1)} &= \frac{a^{(0)}}{c} \left\{ \frac{c^2 \rho_3^{(0)}}{A \theta^{(0)}} + \beta_{22} \left[1 + c^2 \left(L_1 + \frac{\rho_2^{(0)}}{A \theta^{(0)}} \right) \right] \right\} v_3^{(1)}, \end{aligned} \quad (1.13)$$

где

$$\beta_{11} = \frac{1}{\rho_1^{(0)}} \left\{ \theta^{(0)} \rho_2^{(0)} + \frac{c^2 d_1 + n_1^2}{(1 - a^{(0)})(c^2 - m_1)} \beta_{22} - \frac{c^2 q_1 l_1}{(1 - a^{(0)})(c^2 - m_1)} + (1 - \theta^{(0)}) \rho_3^{(0)} \right\}, \quad \beta_{22} = \frac{1 + a_1 c^2}{1 + b_1 c^2} \quad (2.1)$$

2. Во втором приближении для неизвестных переменных $c^{(2)}, \rho_2^{(2)}, \dots$ и др. получим

$$\begin{aligned} & \frac{1}{\rho_1^{(0)}} \frac{\partial}{\partial \tau} (A_1 \sigma^{(2)} + A_2 \rho_2^{(2)} + A_3 \rho_3^{(2)}) - \frac{1}{1 - a^{(0)}} \frac{\partial \hat{\alpha}^{(2)}}{\partial \tau} - c^{-1} \frac{\partial v_1^{(2)}}{\partial \tau} = \\ & = -N_1^{(0)} v_3^{(1)} \frac{\partial v_3^{(1)}}{\partial \tau} - \beta_{11} \frac{\partial v_3^{(1)}}{\partial \alpha}, \\ & \frac{1}{a^{(0)}} \frac{\partial \hat{\alpha}^{(2)}}{\partial \tau} + \frac{1}{\theta^{(0)}} \frac{\partial \theta^{(2)}}{\partial \tau} + \frac{L_1}{\rho_2^{(0)}} \frac{\partial \hat{\alpha}_2^{(2)}}{\partial \tau} - c^{-1} \frac{\partial v_2^{(2)}}{\partial \tau} = \\ & = -N_2^{(0)} v_3^{(1)} \frac{\partial v_3^{(1)}}{\partial \tau} - \beta_{22} \frac{\partial v_3^{(1)}}{\partial \alpha}, \\ & \frac{1}{a^{(0)}} \frac{\partial \hat{\alpha}^{(2)}}{\partial \tau} - \frac{1}{1 - \theta^{(0)}} \frac{\partial \theta^{(2)}}{\partial \tau} + \frac{M_1}{\rho_3^{(0)}} \frac{\partial p_3^{(2)}}{\partial \tau} - c^{-1} \frac{\partial v_3^{(2)}}{\partial \tau} = \\ & = -N_3^{(0)} v_3^{(1)} \frac{\partial v_3^{(1)}}{\partial \tau} - \frac{\partial v_3^{(1)}}{\partial \alpha}, \quad (2.1) \\ & \frac{\partial v_1^{(2)}}{\partial \tau} + \frac{1}{c \rho_1^{(0)} (1 - a^{(0)})} \frac{\partial \sigma^{(2)}}{\partial \tau} + \frac{\theta^{(0)}}{c \rho_1^{(0)}} \frac{\partial p_2^{(2)}}{\partial \tau} + \frac{1 - \theta^{(0)}}{c \rho_1^{(0)}} \frac{\partial p_3^{(2)}}{\partial \tau} = \\ & = N_4^{(0)} v_3^{(1)} \frac{\partial v_3^{(1)}}{\partial \tau} - c \beta_{11} \frac{\partial v_3^{(1)}}{\partial \alpha} + F_1(v_3^{(1)}) \frac{v_3^{(1)}}{\eta}, \\ & \frac{\partial v_2^{(2)}}{\partial \tau} + \frac{1}{c \rho^{(0)}} \frac{\partial p_2^{(2)}}{\partial \tau} = N_5^{(0)} v_3^{(1)} \frac{\partial v_3^{(1)}}{\partial \tau} - c \beta_{11} \frac{\partial v_3^{(1)}}{\partial \alpha} + F_2(v_3^{(1)}) \frac{v_3^{(1)}}{\eta}, \\ & \frac{\partial v_3^{(2)}}{\partial \tau} + \frac{1}{c \rho_3^{(0)}} \frac{\partial p_3^{(2)}}{\partial \tau} = N_6^{(0)} v_3^{(1)} \frac{\partial v_3^{(1)}}{\partial \tau} - c \frac{\partial v_3^{(1)}}{\partial \alpha} - F_3(v_3^{(1)}) \frac{v_3^{(1)}}{\eta}, \\ & \gamma \sigma_3^{(2)} P_3^{(2)} + \theta^{(2)} \left[(1 - \gamma) P_c(\theta^{(0)}) + (\gamma_1 - \gamma \theta^{(0)}) A \right] - \frac{a_0}{b_0} e^{(2)} = \\ & = \frac{T}{b_0} - \frac{c^2}{A^2} \left[(\gamma_1 - \gamma \theta^{(0)}) B - \gamma A \right] \left(P_2^{(2)} \beta_{22} - P_3^{(2)} \right)^2, \end{aligned}$$

$$P_3^{(2)} - P_2^{(2)} - A\theta_2 = B \left[\frac{c}{A} (\beta_{11} P_2^{(0)} - P_3^{(0)}) \right] v_3^{(1)2},$$

$$\frac{\partial \hat{x}_2}{\partial \tau} + \frac{1}{c} \frac{\partial \hat{x}_1^{(2)}}{\partial \tau} = \beta_{11} \frac{\partial \hat{x}_3^{(1)}}{\partial x} - \beta_{11} c^{-2} v_3^{(1)} \frac{\partial \hat{x}_3^{(1)}}{\partial \tau},$$

где

$$N_1^{(0)} = \frac{2c^2}{\rho_1^{(0)}} \left\{ \frac{q_1 c^2 - l_1 - \beta_{22} (n_1 + c^2 d_1)}{c^2 - m_1} \left[\frac{B_1 (q_1 c^2 - l_1 - \beta_{22} (n_1 + c^2 d_1))}{c^2 - m_1} - \right. \right.$$

$$\left. - C_1 \rho_2^{(0)} \beta_{22} - C_2 \rho_3^{(0)} \right] + B_2 \rho_2^{(0)2} \beta_{22} + B_3 \rho_3^{(0)2} + C_3 \rho_2^{(0)} \rho_3^{(0)} \beta_{22} -$$

$$\left. - \frac{a^{(0)} \rho_1^{(0)}}{c^2 (1 - a^{(0)})} \left[\frac{c^2 \rho_3^{(0)}}{A \theta^{(0)}} + \beta_{22} \left(1 + c^2 \left(L_1 - \frac{\rho_2^{(0)}}{A \theta^{(0)}} \right) \right) \right] \right\} \times$$

$$\times \left[\frac{A_1 (q_1 c^2 - l_1 - \beta_{22} (n_1 + c^2 d_1))}{c^2 - m_1} - A_2 \rho_2^{(0)} \beta_{22} + A_3 \rho_3^{(0)} \right] - c^{-4} \beta_{11} \rho_1^{(0)} \left. \right\},$$

$$N_2^{(0)} = 2 \left\{ L_2 c^2 \rho_2^{(0)} \beta_{22}^2 + \frac{1}{A \theta^{(0)}} (\rho_2^{(0)} \beta_{22} + \rho_3^{(0)}) \left[\beta_{22} \left(1 + c^2 \left(L_1 - \frac{\rho_2^{(0)}}{A \theta^{(0)}} \right) \right) + \right. \right.$$

$$\left. + \frac{c^2 \rho_3^{(0)}}{A \theta^{(0)}} \right] - L_1 \beta_{22}^2 (1 + c^2 L_1) - c^{-2} \beta_{22}^2 \left. \right\} \quad (2.2)$$

$$N_3^{(0)} = 2 \left\{ c^2 \rho_3^{(0)} M_2 - \frac{\rho_2^{(0)} \beta_{22} - \rho_3^{(0)}}{A (1 - \theta^{(0)})} \left[\beta_{22} \left(1 + c^2 \left(L_1 - \frac{\rho_2^{(0)}}{A \theta^{(0)}} \right) \right) + \right. \right.$$

$$\left. + \frac{c^2 \rho_3^{(0)}}{A \theta^{(0)}} \right] - M_1 (1 + c^2 M_1) - c^{-2} \left. \right\},$$

$$N_4^{(0)} = \frac{c}{(1 - a^{(0)}) \rho_1^{(0)}} \left\{ \frac{2 - a}{A} (\rho_2^{(0)} \beta_{22} - \rho_3^{(0)})^2 - c^{-2} a^{(0)} \times \right.$$

$$\left. \times \left[\frac{c^2 \rho_3^{(0)}}{A \theta^{(0)}} + \beta_{22} \left(1 + c^2 \left(L_1 - \frac{\rho_2^{(0)}}{A \theta^{(0)}} \right) \right) \right] \cdot \left[\theta^{(0)} \rho_2^{(0)} \beta_{22} - \rho_3^{(0)} (1 - \theta^{(0)}) \right] \right\},$$

$$F_1(v_3^{(1)}) = \frac{(\beta_{11} - \beta_{22}) f_{12} \left(\left| v_3^{(1)} \right| \beta_{11} - \beta_{22} \right) + (\beta_{11} - 1) f_{13} \left(\left| v_3^{(1)} \right| \beta_{11} - 1 \right)}{\rho_1^{(0)} (1 - a^{(0)})},$$

$$\begin{aligned}
 N_5^{(0)} &= \beta_{22}^2 c^{-1} (1 + c^2 L_1), N_6^{(0)} = c^{-1} (1 + c^2 M_1), F_2(v_3^{(1)}) = \\
 &= \frac{(\beta_{22} - 1) f_{23} \left(|v_3^{(1)}| |\beta_{22} - 1| \right) - (\beta_{11} - \beta_{22}) f_{12} \left(|v_3^{(1)}| |\beta_{11} - \beta_{22}| \right) v_3^{(1)}}{\rho_2^{(0)} a_2^{(0)} \theta^{(0)} \eta}, \\
 F_3(v_3^{(1)}) &= \frac{(\beta_{11} - 1) f_{13} \left(|v_3^{(1)}| |\beta_{11} - 1| \right) + (\beta_{22} - 1) f_{23} \left(|v_3^{(1)}| |\beta_{22} - 1| \right) v_3^{(1)}}{\rho_3^{(0)} a_3^{(0)} (1 - \theta^{(0)}) \eta}, \\
 T &= \frac{1}{\eta_0} \left[\sum_{i=1}^m a_i \prod_{q=1}^i \left(\frac{\partial}{\partial \tau} + \eta v_1^{(1)} \frac{\partial}{\partial x} - c^{-1} v_1^{(1)} \frac{\partial}{\partial \tau} \right)^q e_1^{(1)} - \right. \\
 &\quad \left. - \frac{a_0}{b_0} \sum_{i=1}^m b_i \prod_{q=1}^i \left(\frac{\partial}{\partial \tau} + \eta v_1^{(1)} \frac{\partial}{\partial x} - c^{-1} v_1 \frac{\partial}{\partial \tau} \right)^q e_1^{(1)} \right].
 \end{aligned}$$

Если учитывать, что $\eta \ll 1$, $c^{-1} v_1 \ll 1$, $\left| \eta v_1^{(1)} \frac{\partial v_1^{(1)}}{\partial x} \right| \ll 1$,

$$\sigma^{(1)} + \gamma \left[P_3^{(1)} + \theta^{(0)} (P_2^{(1)} - P_3^{(1)}) \right] + \gamma_1 A \theta^{(1)} + (1 - \gamma) P_c (\theta^{(0)}) \theta^{(1)} = (a_0/b_0) e_1^{(1)},$$

то выражение для T упрощается

$$\begin{aligned}
 T &= \frac{\beta_{11}}{\eta c} \sum_{i=1}^n S_{i+1} \frac{\partial v_3^{(1)}}{\partial \tau^i}, \quad S_{i+1} = \Gamma_{(m-1)} b_1 \frac{a_0}{b_0} - a_i \Gamma_{(n-i)} \\
 \Gamma_{(n-1)} &= 1, \quad n-i > 0; \quad \Gamma_{(n-1)} = 0, \quad n-i < 0.
 \end{aligned} \tag{2.3}$$

Детерминант системы уравнений (2.1) равен (1.12), поэтому для совместимости системы (2.1) необходимо выполнение условия

$$\frac{\partial v_3^{(1)}}{\partial x} + R_1 v_3^{(1)} \frac{\partial v_3^{(1)}}{\partial \tau} + \frac{R_2}{\eta} v_3^{(1)} + \frac{R_3}{\eta} \sum_{i=1}^n S_{i+1} \frac{\partial^{i+1} v_3^{(1)}}{\partial \tau^{i+1}} = 0, \tag{2.4}$$

где

$$\begin{aligned}
 \frac{\Delta}{2} &= Q - \frac{\beta_{22}}{1 - a^{(0)}} \left[(1 - a^{(0)}) Q - a^{(0)} \rho_1^{(0)} (1 + c^2 b_1) (c^2 - m_1) \right] + \\
 &\quad + c^2 \beta_{11} (1 + c^2 b_1) \left(\rho_1^{(0)} + \frac{a_0}{b_0} A_1 \right), \\
 R_1 \Delta &= Q \left(N_3^{(0)} - c^{-1} N_6^{(0)} \right) \left(Q - \frac{a^{(0)} \rho_1^{(0)} (1 + c^2 b_1) (c^2 - m_1)}{1 - a^{(0)}} \right) \left(N_2^{(0)} - c^{-1} N_5^{(0)} \right) + \\
 &\quad \rho_1^{(0)} (1 + c^2 b_1) (c^2 - m_1) \left[N_1^{(0)} - \frac{c}{c^2 - m_1} \left(1 + \frac{a_0 A_1}{b_0 \rho_1^{(0)}} \right) N_4^{(0)} \right] - \frac{a_0 \beta_{11}^2}{b_0 c^2} \times \\
 &\quad \times (1 + c^2 b_1) (A_1 c^2 - m_2) + \frac{2B}{A \theta^{(0)}} \left[\frac{Q}{1 - \theta^{(0)}} - \frac{a^{(0)} \rho_1^{(0)} (1 + c^2 b_1) (c^2 - m_1)}{1 - a^{(0)}} \right] +
 \end{aligned}$$

$$+ \theta^{(0)} (1 + c^2 b_1) (A_1 c^2 - m_2) \left(\frac{\gamma}{B} A^2 + (1 - \gamma) P_c(\theta^{(0)}) \right) \left[\frac{c}{A} (\beta_{22} \rho_2^{(0)} - \rho_3^{(0)}) \right]^2, \quad (2.5)$$

$$R_2 \Delta = c^{-1} \left\{ (\beta_{11} - 1) \left(\frac{Q}{\rho_3^{(0)} a^{(0)} (1 - \theta^{(0)})} - \frac{c^2 (1 + b_1 c^2) (\rho_1^{(0)} + a_0 b_0^{-1} A_1)}{\rho_1^{(0)} (1 - a^{(0)})} \right) \times \right. \\ \times f_{13} \left(\left| v_3^{(1)} \right| \left| \beta_{11} - 1 \right| \right) + (\beta_{22} - 1) \left(\frac{Q}{\rho_3^{(0)} a^{(0)} (1 - \theta^{(0)})} + \right. \\ \left. + \frac{(1 - a^{(0)}) Q - a^{(0)} \rho_1^{(0)} (1 + c^2 b_1) (c^2 - m_1)}{\rho_2^{(0)} a^{(0)} \theta^{(0)} (1 - a^{(0)})} \right) f_{23} \left(\left| v_3^{(1)} \right| \left| \beta_{22} - 1 \right| \right) + \\ \left. + \frac{\beta_{22} - \beta_{11}}{(1 - a^{(0)})} \left[\frac{(1 - a^{(0)}) Q - (1 + c^2 b_1) (c^2 - m_1) a^{(0)} \rho_1^{(0)}}{\rho_2^{(0)} a^{(0)} \theta^{(0)}} + \right. \right. \\ \left. \left. + \frac{c^2}{\rho_1^{(0)}} (1 + c^2 b_1) (\rho_1^{(0)} + a_0 b_0^{-1} A_1) \right] f_{12} \left(\left| v_3^{(1)} \right| \left| \beta_{22} - \beta_{11} \right| \right) \right\}, \quad (2.6)$$

$$R_3 \Delta = \frac{\beta_{11}}{b_0 c^2} (1 + c^2 b_1) (A_1 c^2 + m_2), \quad Q = (A_1 c^2 + m_2) (n_1 + c^2 d_1) + \\ + (n_2 + c^2 d_2) (c^2 - m_1).$$

После замены переменных в (2.4) $v = -\eta c R_1 v_3^{(1)} = -c R_1 v_3$, $T = x - ct$, $x = x/\eta$

$$\frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial T} + R_2 v + R_3 \sum_{i=1}^n (-c)^{i+1} S_{i+1} \frac{\partial^{i+1} v}{\partial T^{i+1}} = 0 \quad (2.7)$$

Замена $v = V \exp(-R_2 x)$ уравнение (2.7) приводит к виду

$$\frac{\partial V}{\partial x} + e^{-R_2 x} V \frac{\partial V}{\partial T} + R_3 \sum_{i=1}^n (-c)^{i+1} S_{i+1} \frac{\partial^{i+1} V}{\partial T^{i+1}} = 0 \quad (2.8)$$

При $R_2 x \rightarrow 0$ уравнение (2.8) асимптотически приближается к уравнению, которое не учитывает взаимодействия фаз.

Литература

- [1]. Асан-Джалалов А.Г., Кузнецов В.В., Киссин И.Г. и др. *Способ разработки обводненного нефтяного месторождения*. с. №1596081 СССР В.И., 1990, №36, с.153
- [2]. Эфрос А.Л. *Физика и геометрия беспорядка*. М.: Наука, 1982, 175 с.
- [3]. Николаевский В.Н. *Механизм вибровоздействия на нефтеотдачу месторождения и доминантные частоты*. Докл. АН СССР, 1989, т.307, №3, с.570-575.
- [4]. Гурвич И.И. *К теории сферического излучателя сейсмических волн*. Изв. АН СССР, Физика Земли, 1965, №10, с.45-56.

- [5]. Николаевский В.Н. *Механика пористых и трещиноватых сред*. М.: Недра, 1984, 232 с.
- [6]. Николаевский В.Н. *Нелинейные волны в грунтах и трещиноватых горных породах*. Физ. техн. пробл. разработки полезных ископаемых, 1988, №6, с.31-38.
- [7]. Береснев И.А., Митлин В.С., Николаевский В.Н. *Роль коэффициента нелинейности при возбуждении доминантных сейсмических частот*. Докл. АН СССР, 1991, т.317, №5, с.1103-1107.
- [8]. Рамазанов Т.К. *Нелинейные волны в двух фазных системах*. Прикладная механика, 1995, №9, т.31, стр.38-45.
- [9]. Рамазанов Т.К. *Нелинейные волны в суспензиях с антисимметричными напряжениями*. Труды института мат. и мех. АН Азерб, Баку, 1996, стр.120-124.
- [10]. Рамазанов Т.К., Курбанов А.И., Тагиев М.М. *Нелинейные волновые процессы в двух взаимопроникающих сжимаемых средах*. Сборник трудов I Респ. конф. по механике и математике АН Азерб. Часть I, Механика, Баку, 1995, стр.148-152.