

АЛГУЛИЕВ Р.М.

**ОБ ОДНОЙ МАТЕМАТИЧЕСКОЙ МОДЕЛИ ФУНКЦИОНИРОВАНИЯ
АДМИНИСТРАТОРА БЕЗОПАСНОСТИ ГИПОТЕТИЧЕСКОЙ
КОМПЬЮТЕРНОЙ СЕТИ ПРИ БОРЬБЕ С УГРОЗАМИ**

Предположим, что какая-нибудь гипотетическая компьютерная сеть, требующая решение вопросов информационной безопасности в рамках единой политики безопасности разбита на f областей (например, intranet, LAN и т.д.), $f = \overline{1, F}$. В каждой области необходимо осуществить защиту r_f ресурсов (сервера, маршрутизаторы, По, файлы и т.д.), $r_f = \overline{1, R_f}$, $f = \overline{1, F}$. Допустим, что в целях выполнения комплексных задач информационной безопасности компьютерной сети выделен самостоятельно функционирующий администратор безопасности (АБ). Известно, что одной из главных функций АБ является своевременное принятие решений при наличии разноприродных угроз к защищаемым ресурсам. Для выполнения этой функции в распоряжении АБ имеется определенное множество $Z = \{z_i | i = \overline{1, I}\}$ механизмов защиты от угроз. Кроме того, на каждую защищаемую область f назначен регистратор событий e_f , в функцию которого входит сбор информации о наличии угроз к ресурсам r_f , определение вида и количества угроз и оперативное обеспечение АБ аналитическими отчетами. Эти регистраторы событий могут быть реализованы как специальные программные модули в составе главных серверов областей или на базе отдельных программно-технических средств (firewall, маршрутизаторы и т.д.) и подотчетны только лишь АБ. Аналитические отчеты об угрозах в областях оперативно передаются регистраторами событий $e_f, f = \overline{1, F}$ к АБ по зашифрованным каналам. При попытке несанкционированной расшифровки этой информации аналитический отчет самоликвидируется. Собранные аналитические отчеты АБ анализирует ситуацию во всех областях и принимает оперативные меры по борьбе с имеющимися угрозами к ресурсам, отправляя к ним механизмы защиты по зашифрованным каналам. Следует особо подчеркнуть, что принятие решений в таких ситуациях является самым сложным процессом, т.к. АБ для устранения того или иного вида угроз, какие механизмы защиты должны быть задействованы. Обычно, в процессе разработки АБ, опираясь на практический опыт существующих компьютерных сетей, а также аналитических материалов международных организаций и ведущих компаний мира, специализирующихся в области информационной безопасности составляют перечень видов угроз и он может дополняться во время эксплуатации [1, 2, 3]. Следует отметить, что в зависимости от принятой политики безопасности угрозы в компьютерных сетях соответствующими администраторами безопасности могут восприниматься по-разному. Так как, появление угрозы какого-либо типа в одной компьютерной сети, может вовсе не считаться угрозой в другой

компьютерной сети. Допустим, что рассматриваемый АБ, исходя из принятой политики безопасности, обеспечен информацией о существующем множестве $U = \{u_j | j = \overline{1, m}\}$ угроз, которые могут встречаться в областях компьютерной сети.

Помимо этого, при функционировании АБ должны быть заданы (объявлены) стоимости защищаемых ресурсов. Предположим, что первоначальные стоимости ресурсов r_f равны d_{r_f} , $r_f = \overline{1, R_f}$, $f = \overline{1, F}$. Следовательно, первоначальная суммарная стоимость D всех ресурсов, принятых АБ для защиты равна:

$$D = \sum_{f=1}^F \sum_{r_f=1}^{R_f} d_{r_f}.$$

Главной задачей АБ является то, что в процессе функционирования компьютерной сети он должен осуществить такую стратегию борьбы с угрозами, которая приведет к самому минимальному ущербу от первоначальной суммарной стоимости D ресурсов за заданный срок эксплуатации. Таким образом, АБ вместе с регистраторами событий e_f , $f = \overline{1, F}$ составляют основу централизованной системы безопасности.

Теперь переходим к описанию детерминированной модели принятия решений АБ при борьбе с угрозами. Допустим, что регистраторы событий e_f , $f = \overline{1, F}$ через определенные моменты времени $t_1, t_2, \dots, t_{k-1}, t_k, \dots, t_n$ обеспечивают АБ аналитическими отчетами об угрозах, причем $\Delta t = t_k - t_{k-1} = \text{const}$ для всех $k = \overline{1, n}$. Здесь Δt выбирается с учетом времени t_A принятия решений АБ и максимального времени t_f передачи аналитических отчетов от регистраторов событий e_f к АБ по зашифрованным каналам

$$\Delta t > t_A + \max_f \{t_f\}, \quad f = \overline{1, F}.$$

Известно, что ресурсы r_f в каждом моменте времени t_k будут подвергаться воздействиям угроз, в результате чего первоначальные и далее промежуточные стоимости ресурсов будут уменьшаться на определенную сумму, т.е.:

$$d_{r_f} \geq d_{r_f}(t_1) \geq \dots \geq d_{r_f}(t_{k-1}) \geq d_{r_f}(t_k) \geq \dots \geq d_{r_f}(t_n), \quad r_f = \overline{1, R_f}, \quad f = \overline{1, F}.$$

Следовательно,

$$D \geq D(t_1) \geq \dots \geq D(t_{k-1}) \geq D(t_k) \geq \dots \geq D(t_n).$$

Теперь введем параметр p_{r_f} , характеризующий мощности угроз u_j по отношению к ресурсам r_f , который определяется непрерывно в отрезке $[0, 1]$, т.е. $0 \leq p_{r_f} \leq 1$.

Если $p_{r_f} = 1$, то угроза типа u_j при наступлении в момент t_k к ресурсу r_f наносит полный ущерб на сумму $d_{r_f}(t_k)$ и $p_{r_f} = 0$, то ни какого ущерба не наносит. В общем виде, эти отношения опишем при помощи матрицы $P = \|p_{r_f}\|$ мощностей угроз по отношению к ресурсам, где $j = \overline{1, m}$, $f = \overline{1, F}$, $r_f = \overline{1, R_f}$.

Аналогично, введем параметр q_y , характеризующий механизм защиты z_i по отношению к угрозе типа u_j , где $0 \leq q_y \leq 1$. Здесь если $q_y = 1$, то механизм защиты z_i полностью ликвидирует угрозы типа u_j , если $q_y = 0$, то механизм z_i при борьбе с угрозой

типа u_j полностью бессилён, т.е. ни какую защиту не может осуществлять. Данные отношения опишем матрицей $Q = \|q_{ij}\|$, $i = \overline{1, l}$, $j = \overline{1, m}$. Отметим, что значения параметров p_{r_f} и q_{ij} определяются на основании статистических и экспертных данных, представленных авторитетными организациями (COAST, NIST Computer Security Division 893, FIRST, ICSA и т.д.), занимающимися проблемами информационной безопасности [3, 4]. Наряду с этими параметрами, АБ выделяется определенная стоимость (бюджет на заданный срок) D_z для нормального функционирования при борьбе с угрозами в моментах времени $t_1 \div t_n$. Данная стоимость составляет определенную долю от первоначальной суммарной стоимости D , т.е. $D_z \ll D$. АБ в каждом моменте времени t_k из выделенной ему суммы D_z израсходует не более чем $D_z(t_k)$, другими словами бюджет распределяется среди моментов времени:

$$D_z = \sum_{k=1}^n D_z(t_k).$$

Известно, что АБ при задействовании механизмов защиты для борьбы с угрозами несет определенные затраты. Обозначим эти затраты при помощи матрицы $D'_z = \|d'_{z_{ij}}\|$, где $d'_{z_{ij}}$ затраты АБ при задействовании механизма защиты z_i для борьбы с угрозой типа u_j , которая создает опасность к ресурсу r_f в области f . Здесь затраты $d'_{z_{ij}}$ определяются с учетом месторасположения ресурсов r_f от АБ, вида и характеристик используемых защищенных каналов, по которым передаются механизмы защиты к областям для борьбы с возникшими угрозами, а также стоимости d_{r_f} ресурсов и соотношения значений параметров q_{ij} и p_{r_f} . Отметим, что АБ при принятии решений в каждом моменте времени t_k для борьбы с угрозами извлекает из аналитических отчетов регистраторов событий e_j информацию о состоянии и количествах угроз к тому или иному ресурсу. С этой целью, информацию о состоянии угроз опишем при помощи бинарного параметра $x_{r_f}(t_k)$, который если $x_{r_f}(t_k) = 1$, то в момент t_k в области f есть угроза типа u_j к ресурсу r_f , если $x_{r_f}(t_k) = 0$, то в противном случае. Соответственно, количество угроз типа u_j , появившихся в момент t_k в области f к ресурсу r_f обозначим через $k_{r_f}(t_k)$. Анализ показывает, что уровень опасности к тому или иному защищаемому ресурсу в момент t_k зависит от значений параметров p_{r_f} , q_{ij} и $k_{r_f}(t_k)$, которые входят в формулу $\beta_{z_{ij}}(t_k)$ следующим образом:

$$\beta_{z_{ij}}(t_k) = k_{r_f}(t_k)(1 - q_{ij})p_{r_f}.$$

Рассмотрим случай когда $\beta_{z_{ij}}(t_k) > 1$. Это говорит о том, что ущерб угрозой типа u_j с количеством $k_{r_f}(t_k)$ к ресурсу r_f в момент t_k , когда АБ принимает решение задействовать механизм защиты z_i , равен $\beta_{z_{ij}}(t_k)d_{r_f}(t_k)$, который в логическом смысле не реален. Потому, что максимальный ущерб в момент t_k к ресурсу r_f не может быть больше чем $d_{r_f}(t_k)$. Если $\beta_{z_{ij}}(t_k) < 1$, то будет нанесен ущерб к ресурсу

r_f частично, а при $\beta_{\theta r_f}(t_k) = 1$ - полностью. В связи с этим, введем коэффициент опасности, определяемый по следующей формуле:

$$\alpha_{\theta r_f}(t_k) = \begin{cases} 1, & \text{если } \beta_{\theta r_f}(t_k) \geq 1 \\ \beta_{\theta r_f}(t_k), & \text{если } \beta_{\theta r_f}(t_k) < 1 \end{cases} \quad (1)$$

И так АБ располагая заданными матрицами P и Q , получая от регистраторов событий e_f , $f = \overline{1, F}$ в каждый момент времени t_k значения $k_{r_f}(t_k)$ вычисляет эти коэффициенты для всех $i = \overline{1, I}$, $j = \overline{1, m}$, $r_f = \overline{1, R_f}$,

$f = \overline{1, F}$. На основании этих данных АБ принимает решения о назначении механизмов защиты для борьбы с угрозами. В этой связи, введем нижеописанную псевдобулеву переменную, зависящую от момента времени t_k

$$y_{\theta r_f}(t_k) = \begin{cases} 1, & \text{если АБ задействует механизм защиты } z_i \text{ для борьбы с} \\ & \text{угрозой типа } u_j, \text{ которая создает опасность к ресурсу } r_f \\ & \text{в области } f \text{ в момент } t_k; \\ 0, & \text{в противном сл.} \end{cases}$$

Поскольку в каждом моменте времени от первоначальной стоимости d_{r_f} ресурса r_f отнимается определенный ущерб, для которого можем написать следующую формулу:

$$\delta_{\theta r_f}(t_k) = x_{r_f}(t_k) \alpha_{\theta r_f}(t_k) y_{\theta r_f}(t_k) \cdot \left[d_{r_f} - \sum_{s=0}^{k-1} \delta_{\theta r_f}(t_s) \right], \quad k = \overline{1, n} \quad (2)$$

при начальном условии $\delta_{\theta r_f}(t_0) = 0$. Отметим, что в формуле (2)

$$d_{r_f}(t_k) = d_{r_f} - \sum_{s=0}^{k-1} \delta_{\theta r_f}(t_s),$$

где $d_{r_f}(t_k)$ стоимость ресурса r_f в момент t_k . Тогда суммарный ущерб для момента времени t_k будет равен:

$$D_u(t_k) = \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^m \sum_{f=1}^F \sum_{r_f=1}^{R_f} \delta_{\theta r_f}(t_k), \quad k = \overline{1, n}. \quad (3)$$

При этом реальные затраты АБ в моменте времени t_k будет определяться следующим образом:

$$D_z^*(t_k) = \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^m \sum_{f=1}^F \sum_{r_f=1}^{R_f} x_{r_f}(t_k) y_{\theta r_f}(t_k) d_{\theta r_f}, \quad k = \overline{1, n}. \quad (4)$$

Таким образом, с учетом вышеизложенного описания процесс функционирования АБ и формул (1)-(4) можем привести детерминированную модель принятия решений при борьбе с угрозами:

$$D(t_k) = D(t_{k-1}) - D_u(t_k) \rightarrow \max, \quad k = \overline{1, n} \quad (5)$$

при ограничениях:

$$D_z^*(t_k) \leq D_z(t_k) + [D_z(t_{k-1}) - D_z^*(t_{k-1})], \quad k = \overline{1, n}, \quad (6)$$

$$\sum_{i=1}^I x_{r_f}(t_k) y_{\theta r_f}(t_k) = 1, \quad j = \overline{1, m}, \quad f = \overline{1, F}, \quad r_f = \overline{1, R_f}, \quad k = \overline{1, n}, \quad (7)$$

$$\sum_{j=1}^m x_{p_j}(t_k) y_{q_j}(t_k) \leq m, \quad i = \overline{1, l}, \quad f = \overline{1, F}, \quad r_f = \overline{1, R_f}, \quad k = \overline{1, n}, \quad (8)$$

$$\sum_{f=1}^F x_{p_f}(t_k) y_{q_f}(t_k) \leq F, \quad i = \overline{1, l}, \quad j = \overline{1, m}, \quad r_f = \overline{1, R_f}, \quad k = \overline{1, n}, \quad (9)$$

$$\sum_{r_f=1}^{R_f} x_{p_f}(t_k) y_{q_f}(t_k) \leq R_f, \quad i = \overline{1, l}, \quad j = \overline{1, m}, \quad f = \overline{1, F}, \quad k = \overline{1, n}. \quad (10)$$

В формулах (5) и (6) должны учитываться начальные условия $D(t_0) = D$, $D_z(t_0) = 0$ и $D_z^*(t_0) = 0$. Приведенная модель с рекуррентной структурой относится к классу задач дискретного программирования с псевдодобулевыми переменными [5]. По формуле (5) целевой функционал, характеризующий, что из стоимости $D(t_k)$ в каждом моменте времени t_k должен отниматься минимальный ущерб за счет оптимального назначения АБ механизмов защиты к угрозам. Формула (6) означает, что реальные затраты $D_z^*(t_k)$ АБ за момент времени t_k не должны быть больше, чем суммы выделенной (запланированной) стоимости $D_z(t_k)$ и остаточной стоимости $[D_z(t_k) - D_z^*(t_{k-1})]$ от предыдущего момента времени t_{k-1} . С другой стороны, это условие предусматривает, что сэкономленные средства в предыдущем моменте времени переходят к следующему моменту времени, в результате чего АБ приобретает больше возможностей для принятия более оптимальных решений при борьбе с угрозами. Как отмечалось выше, процесс принятия решений АБ осуществляется до запланированного момента времени t_n . При этом предусматривается, что максимальный суммарный ущерб к моменту времени t_n не будет больше, чем заданное значение ΔD , т.е.:

$$D - D(t_n) \leq \Delta D.$$

Однако могут появиться такие ситуации когда АБ не достигая до момента времени t_n данное условие нарушается. При этом случае дальнейшее функционирование АБ считается не допустимым. В связи с этим, принимаются оперативные меры для выхода из данного положения: увеличивается бюджет АБ (D_z), включаются в состав множества Z более мощные механизмы защиты, за счет использования высокоскоростных каналов связи уменьшается интервал времени Δt приема аналитических отчетов от регистраторов событий e_f , с учетом накопленного опыта и новых рекомендаций международных организаций еще раз уточняются значения параметров p_{p_j} , q_{q_j} и т.д.

Таким образом, вышеприведенная детерминированная модель с рекуррентной структурой реализуется как специальный программный модуль, который войдет в состав АБ компьютерной сети в качестве отдельного функционального блока принятия решений при борьбе с угрозами.

Литература

- [1]. Сколот Н. *Безопасность информационных систем*. В журнале: Компьютер пресс, июнь 1998, сс.117-123.
- [2]. Fisher L.F. *The threat to automated data systems*. Report «Security awareness» of

- Department of defense security Institute, US; 1997.
- [3]. Коржов В. *Защитники сетей*. В журнале: Сети, №4/97, сс. 116-122. [http:// www.osp.ru/nets/1997/04/source/116.html](http://www.osp.ru/nets/1997/04/source/116.html).
- [4]. Николаев А. *Технологии антивирусной защиты сети*. В журнале: Компьютер пресс, июнь 1998, сс.275-290.
- [5]. Сергиенко И.В. *Математические модели и методы решения дискретной оптимизации*. 2-е изд. -Киев: Науково думка, 1998, 472с.