

УДК 532.546

САВУРБАЕВ А.С.

### ВЗАИМОПРОНИКАЮЩЕЕ ДВИЖЕНИЕ ДВУХКОМПОНЕНТНЫХ РЕЛАКСИРУЮЩИХ ЖИДКОСТЕЙ В ПЛОСКОЙ И КРУГЛОЙ ТРУБЕ

Исследованиями ряда авторов [1,2] установлено, что при определенных числах Рейнольдса нарушаются отдельные течения жидкостей, происходит их смешивание и переход в дисперсное состояние.

Для описания их движения необходимо использование модели дисперсного движения двухкомпонентных систем.

С другой стороны известно, что смола и парафиносодержание нефти, газожидкостные смеси, растворы полимеров и др. имеют ярко выраженный дисперсный характер. В таких средах содержатся роевые образования, за счет сжимаемости и упругости которых происходит релаксация давления и скорости в несущей фазе при нагрузке. Поэтому изучение динамических процессов в таких средах должно проводиться на основе модели взаимопроникающих движений двухкомпонентных жидкостей [3], дополненные релаксационными уравнениями. По этой модели каждая среда считается сплошной, как бы движущейся по изменяющейся пористой среде, образованной другой фазой. Взаимодействие сред учитывается трением между средами, а также изменением сечения трубки тока [6]. При этом система уравнения, описывающая движение смеси, является замкнутой.

Изучению ламинарного движения многофазных смесей на основе указанной модели посвящены работы [4, 5, 6] и др.

Пусть взаимопроникающая двухкомпонентная жидкость движется между двумя параллельными плоскостями расположенными друг от друга на расстоянии  $2h$  (рис. 1а)) под действием давления.

В нашем случае будет

$$u_1 = u_1(y, t), \quad u_2 = u_2(y, t) \quad \text{и} \quad v = v_2 = 0, \quad w_1 = w_2 = 0.$$

Используя уравнение неразрывности первой и второй жидкости и пренебрегая массовыми силами получим:

$$\left. \begin{aligned} \rho_1 \frac{\partial u_1}{\partial t} &= f_1 \mu_1 \frac{\partial^2 u_1}{\partial y^2} + k(u_2 - u_1) - f_1 \frac{\partial p}{\partial x}, \\ \rho_2 \frac{\partial u_2}{\partial t} &= f_2 \mu_2 \frac{\partial^2 u_2}{\partial y^2} + k(u_1 - u_2) - f_2 \frac{\partial p}{\partial x}, \\ \frac{\partial p}{\partial y} &= 0, \quad \frac{\partial p}{\partial z} = 0, \quad f_1 + f_2 = 0 \end{aligned} \right\} \quad (1)$$

Учитывая релаксационные уравнения:

$$\left. \begin{aligned} \theta_1 \frac{\partial \tau_1}{\partial t} + \tau_1 &= \mu_1 \frac{\partial u_1}{\partial y}, \\ \theta_2 \frac{\partial \tau_2}{\partial t} + \tau_2 &= \mu_2 \frac{\partial u_2}{\partial y} \end{aligned} \right\} \quad (2)$$

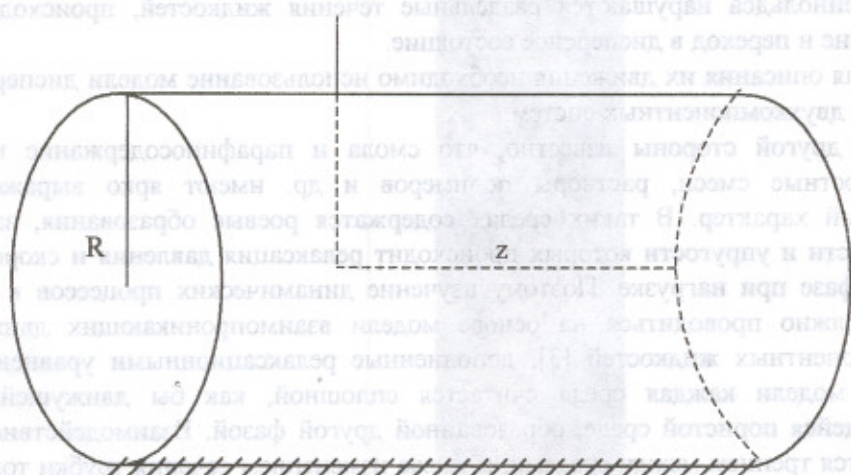
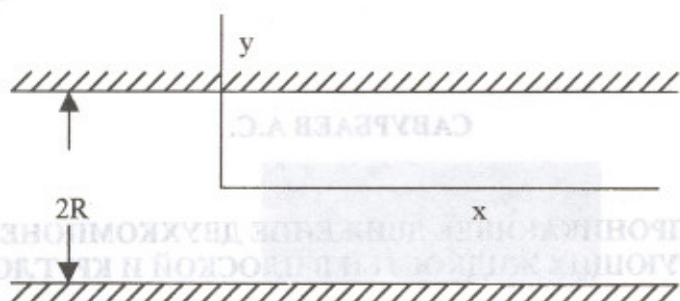


Рис.1. Схемы взаимопроникающего движения двухкомпонентных жидкостей в трубах.

$\theta_1, \theta_2$  - времена релаксации первой и второй жидкостей.

Получим уравнение движения двухкомпонентных релаксирующих жидкостей между параллельными плоскостями под действием давления

$$\left. \begin{aligned} \rho_1 \frac{\partial u_1}{\partial t} + \rho_1 \theta_1 \frac{\partial^2 u_1}{\partial t^2} &= f_1 \mu_1 \frac{\partial^2 u_1}{\partial y^2} + \theta_1 k \frac{\partial(u_1 - u_2)}{\partial t} + k(u_2 - u_1) - f_1 \left[ \theta_1 \frac{\partial^2 p}{\partial t \partial x} + \frac{\partial p}{\partial x} \right], \\ \rho_2 \frac{\partial u_2}{\partial t} + \rho_2 \theta_2 \frac{\partial^2 u_2}{\partial t^2} &= f_2 \mu_2 \frac{\partial^2 u_2}{\partial y^2} + \theta_2 k \frac{\partial(u_1 - u_2)}{\partial t} + k(u_1 - u_2) - f_2 \left[ \theta_2 \frac{\partial^2 p}{\partial t \partial x} + \frac{\partial p}{\partial x} \right], \\ \frac{\partial p}{\partial y} &= 0, \quad \frac{\partial p}{\partial z} = 0, \\ f_1 + f_2 &= 0 \end{aligned} \right\} \quad (3)$$

Из (3) следует, что перепад давления  $\frac{\partial p}{\partial x}$  не зависит от координат и может быть только заданной функцией от времени.

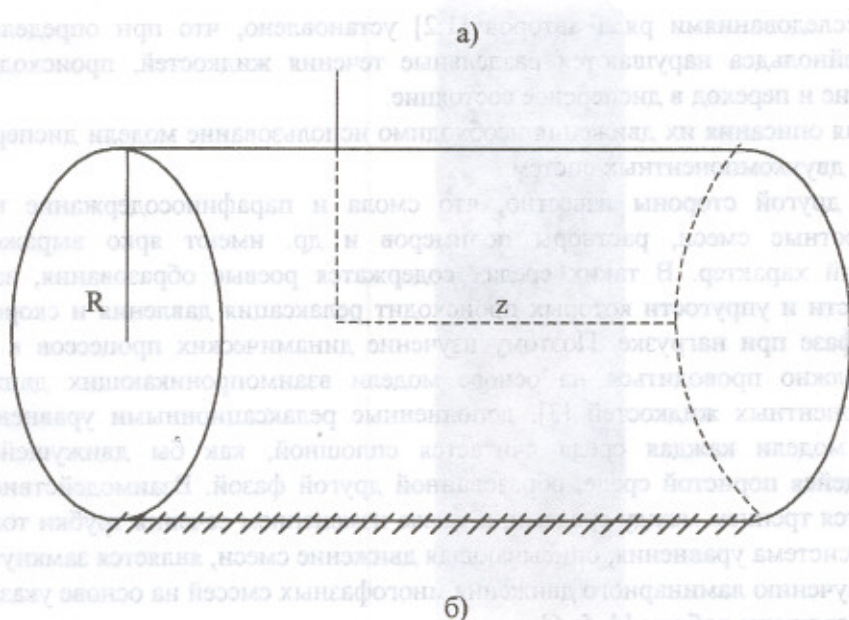
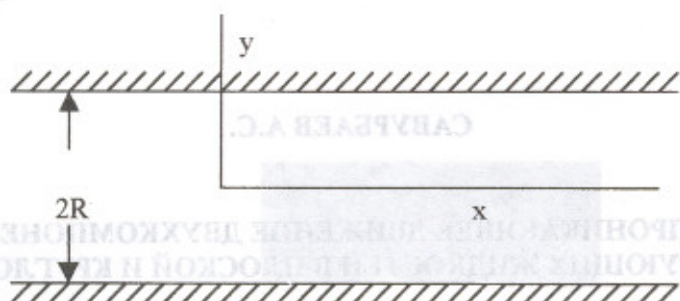


Рис.1. Схемы взаимопроникающего движения двухкомпонентных жидкостей в трубах.

$\theta_1, \theta_2$  - времена релаксации первой и второй жидкостей.

Получим уравнение движения двухкомпонентных релаксирующих жидкостей между параллельными плоскостями под действием давления

$$\left. \begin{aligned} \rho_1 \frac{\partial u_1}{\partial t} + \rho_1 \theta_1 \frac{\partial^2 u_1}{\partial t^2} &= f_1 \mu_1 \frac{\partial^2 u_1}{\partial y^2} + \theta_1 k \frac{\partial(u_1 - u_2)}{\partial t} + k(u_2 - u_1) - f_1 \left[ \theta_1 \frac{\partial^2 p}{\partial t \partial x} + \frac{\partial p}{\partial x} \right], \\ \rho_2 \frac{\partial u_2}{\partial t} + \rho_2 \theta_2 \frac{\partial^2 u_2}{\partial t^2} &= f_2 \mu_2 \frac{\partial^2 u_2}{\partial y^2} + \theta_2 k \frac{\partial(u_1 - u_2)}{\partial t} + k(u_1 - u_2) - f_2 \left[ \theta_2 \frac{\partial^2 p}{\partial t \partial x} + \frac{\partial p}{\partial x} \right], \\ \frac{\partial p}{\partial y} &= 0, \quad \frac{\partial p}{\partial z} = 0, \\ f_1 + f_2 &= 0 \end{aligned} \right\} \quad (3)$$

Из (3) следует, что перепад давления  $\frac{\partial p}{\partial x}$  не зависит от координат и может быть только заданной функцией от времени.

Пусть в начальный момент обе пластинки неподвижны, и установившийся в этот момент перепад давления постоянен, т.е. начальные и граничные условия будут:

$$\left. \begin{aligned} t=0 \quad & \left\{ \begin{aligned} u_1 = 0, u_2 = 0 \\ \partial u_1 / \partial t = 0, \partial u_2 / \partial t = 0 \end{aligned} \right. \\ y=h \quad (t>0) \quad & \left\{ \begin{aligned} u_1 = 0 \quad u_2 = 0 \end{aligned} \right. \\ y=-h \quad (t>0) \quad & \left\{ \begin{aligned} u_1 = 0 \quad u_2 = 0 \end{aligned} \right. \end{aligned} \right\} \quad (4)$$

Применив преобразования Лапласа по  $t$  к уравнениям (3) и условиям (4) имеем:

$$\left. \begin{aligned} \frac{d^2 \bar{u}_1}{dy^2} - \alpha_1 \bar{u}_1 + \beta_1 \bar{u}_2 &= \frac{1}{\mu_1} \frac{\partial p}{\partial x} \\ \frac{d^2 \bar{u}_2}{dy^2} - \alpha_2 \bar{u}_2 + \beta_2 \bar{u}_1 &= \frac{1}{\mu_2} \frac{\partial p}{\partial x} \end{aligned} \right\} \quad (5)$$

При

$$\left. \begin{aligned} y=h \quad & \bar{u}_1 = 0, \quad \bar{u}_2 = 0 \\ y=-h \quad & \bar{u}_1 = 0, \quad \bar{u}_2 = 0 \end{aligned} \right\} \quad (6)$$

где

$$\left. \begin{aligned} \alpha_1 &= \frac{\rho_1(\theta_1 s^2 + s) + k(\theta_1 s + 1)}{f_1 \mu_1}, \\ \beta_1 &= \frac{k(\theta_1 s + 1)}{f_1 \mu_1}, \\ \alpha_2 &= \frac{\rho_2(\theta_2 s^2 + s) + k(\theta_2 s + 1)}{f_2 \mu_2}, \\ \beta_2 &= \frac{k(\theta_2 s + 1)}{f_2 \mu_2} \end{aligned} \right\} \quad (7)$$

Считая  $\partial p / \partial x = A = const$  умножим первое уравнение системы (5) на  $N$  и складывая со вторым, получим дифференциальное уравнение вида

$$\frac{d^2}{dy^2} (N \bar{u}_1 + \bar{u}_2) - (\alpha_2 - N \beta_1) (N \bar{u}_1 + \bar{u}_2) = \left[ \frac{N(1 + \theta_1 s)}{\mu_1} + \frac{1 + \theta_2 s}{\mu_2} \right] A, \quad (8)$$

$$N_{1,2} = \frac{-(\alpha_1 - \alpha_2) \pm \sqrt{(\alpha_1 - \alpha_2)^2 + 4\beta_1 \beta_2}}{2\beta_1}$$

С учетом (6) решение (8) представляется в виде:

$$A \bar{u}_1 + \bar{u}_2 = -A \left[ \frac{N}{\mu_1} + \frac{1}{\mu_2} \right] \left[ 1 - \frac{ch \sqrt{\alpha_2 - N \beta_1} y}{ch \sqrt{\alpha_2 - N \beta_1} h} \right]$$

Учитывая, что  $N$  имеет два значения

$$N_1 \bar{u}_1 + \bar{u}_2 = -A \left[ \frac{N_1}{\mu_1} + \frac{1}{\mu_2} \right] \left[ 1 - \frac{ch \sqrt{\alpha_2 - N_1 \beta_1} y}{ch \sqrt{\alpha_2 - N_1 \beta_1} h} \right],$$

$$N_2 \bar{u}_1 + \bar{u}_2 = -A \left[ \frac{N_2 + 1}{\mu_1 \mu_2} \left[ 1 - \frac{ch\sqrt{\alpha_2 - N_2\beta_1 y}}{ch\sqrt{\alpha_2 - N_2\beta_1 h}} \right] \right],$$

откуда для изображения скоростей получим

$$\bar{u}_1 = \frac{A}{N_2 - N_1} \left\{ \frac{N_1 + 1}{\mu_1 \mu_2} \left[ 1 - \frac{ch\sqrt{\alpha_2 - N_1\beta_1 y}}{ch\sqrt{\alpha_2 - N_1\beta_1 h}} \right] - \frac{N_2 + 1}{\mu_1 \mu_2} \left[ 1 - \frac{ch\sqrt{\alpha_2 - N_2\beta_1 y}}{ch\sqrt{\alpha_2 - N_2\beta_1 h}} \right] \right\},$$

$$\bar{u}_2 = \frac{A}{N_1 - N_2} \left\{ \frac{N_2 - \beta_2}{\mu_1 \beta_1 \mu_2} \left[ 1 - \frac{ch\sqrt{\alpha_2 - N_1\beta_1 y}}{ch\sqrt{\alpha_2 - N_1\beta_1 h}} \right] - \frac{N_1 + \beta_2}{\mu_2 \beta_1 \mu_1} \left[ 1 - \frac{ch\sqrt{\alpha_2 - N_2\beta_1 y}}{ch\sqrt{\alpha_2 - N_2\beta_1 h}} \right] \right\}.$$

Переходим к оригиналу:

$$\bar{u}_i = \frac{1}{2\pi i} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} \frac{A}{N_2 - N_1} \left\{ \frac{N_1 + 1}{\mu_1 \mu_2} \left[ 1 - \frac{ch\sqrt{\alpha_2 - N_1\beta_1 y}}{ch\sqrt{\alpha_2 - N_1\beta_1 h}} \right] - \frac{N_2 + 1}{\mu_1 \mu_2} \left[ 1 - \frac{ch\sqrt{\alpha_2 - N_2\beta_1 y}}{ch\sqrt{\alpha_2 - N_2\beta_1 h}} \right] \right\} \cdot e^{st} \frac{ds}{s}.$$

Подынтегральное выражение имеет точки ветвления

$$s = s_1, \quad s = s_2, \quad s = s_3, \quad s = s_4; \quad s_1, s_2, s_3, s_4,$$

четвертой степени относительно  $S$ .

Корни уравнения и полюсы  $s_{1n} = \gamma_{1n}, \quad s_{2n} = \gamma_{2n}, \quad s_{3n} = \gamma_{3n}, \quad s_{4n} = \gamma_{4n}$ , где  $\gamma_m$  - корни уравнений

$$\alpha_2 - N_1\beta_1 = -\frac{\pi^2}{h^2} \left( n + \frac{1}{2} \right)^2,$$

$$\alpha_2 - N_2\beta_1 = -\frac{\pi^2}{h^2} \left( n + \frac{1}{2} \right)^2.$$

Таким образом, для скоростей имеем

$$u_i = -\frac{1}{\frac{1}{f_1\mu_1} + \frac{1}{f_2\mu_2}} A \left[ -\frac{1}{2}(y^2 - h^2) + \frac{\left( \frac{1}{\mu_1} - \frac{1}{\mu_2} \right) f_2\mu_2}{\left( \frac{1}{f_1\mu_1} + \frac{1}{f_2\mu_2} \right) k} \right] \times$$

$$\begin{aligned}
 & \times \left[ 1 - \frac{ch \sqrt{\left(\frac{1}{f_1 \mu_1} + \frac{1}{f_2 \mu_2}\right) ky}}{ch \sqrt{\left(\frac{1}{f_1 \mu_1} + \frac{1}{f_2 \mu_2}\right) kh}} \right] + \frac{4A}{\pi} \sum_{i=1}^4 \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{\left(n + \frac{1}{2}\right)} \cos \left[ \pi \left(n + \frac{1}{2}\right) \frac{y}{h} \right] \times \\
 & \times \left\{ \frac{\left[ \frac{\pi^2}{h^2} \left(n + \frac{1}{2}\right) + \frac{(\theta^2 \gamma_m + 1)(\rho^2 \gamma_m + k)}{f_2 \mu_2} \right] \frac{1}{\mu_1} + \frac{k(\theta_1 \gamma_m + 1)}{f_1 \mu_1} \frac{1}{\mu_2} + \frac{1}{\gamma_m}}{\frac{(\theta_1 \gamma_m + 1)(\rho_1 \gamma_m + k)}{f_1 \mu_1} + \frac{(\theta_2 \gamma_m + 1)(\rho_2 \gamma_m + k)}{f_2 \mu_2} - 2 \frac{\pi^2}{h^2} \left(n + \frac{1}{2}\right)^2 \gamma_m} \right. \\
 & \left. + 2 \gamma_m \left( \frac{\theta_1 \rho_1}{f_1 \mu_1} + \frac{\theta_2 \rho_2}{f_2 \mu_2} \right) + \frac{\theta_1 k + \rho_1}{f_1 \mu_1} + \frac{\theta_2 k + \rho_2}{f_2 \mu_2} + \frac{\left( \frac{(\theta_1 \gamma_m + 1)(\rho_1 \gamma_m + k)}{f_1 \mu_1} - \frac{(\theta_2 \gamma_m + 1)(\rho_2 \gamma_m + k)}{f_2 \mu_2} \right)}{2 \frac{\pi^2}{h^2} \left(n + \frac{1}{2}\right)^2 + \frac{(\theta_1 \gamma_m + 1)(\rho_1 \gamma_m + k)}{f_1 \mu_1}} \right\} \\
 & \left. \frac{e^{-\gamma_m y}}{\frac{(\theta_2 \gamma_m + 1)(\rho_2 \gamma_m + k)}{f_2 \mu_2} \left( 2 \gamma_m \left( \frac{\theta_1 \rho_1}{f_1 \mu_1} + \frac{\theta_2 \rho_2}{f_2 \mu_2} \right) - \frac{\theta_2 k + \rho_2}{f_2 \mu_2} - \frac{\theta_1 k + \rho_1}{f_1 \mu_1} \right) - \frac{(\theta_2 \gamma_m + 1)(\rho_2 \gamma_m + k)}{f_2 \mu_2}} \right\} \quad (9) \\
 & u_2 = - \frac{1}{\frac{1}{f_1 \mu_1} + \frac{1}{f_2 \mu_2}} A \left\{ - \frac{1}{2} (y^2 + h^2) + \frac{\left(\frac{1}{\mu_1} - \frac{1}{\mu_2}\right) f_1 \mu_1}{\left(\frac{1}{f_1 \mu_1} + \frac{1}{f_2 \mu_2}\right) k} \times \right. \\
 & \times \left[ 1 - \frac{ch \sqrt{\left(\frac{1}{f_1 \mu_1} + \frac{1}{f_2 \mu_2}\right) ky}}{ch \sqrt{\left(\frac{1}{f_1 \mu_1} + \frac{1}{f_2 \mu_2}\right) kh}} \right] + \frac{4A}{\pi} \sum_{i=1}^4 \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{\left(n + \frac{1}{2}\right)} \cos \left[ \pi \left(n + \frac{1}{2}\right) \frac{y}{h} \right] \times
 \end{aligned}$$

(13)

$$\begin{aligned}
 & \left[ \frac{\pi^2}{h^2} \left( n + \frac{1}{2} \right) + \frac{(\theta^2 \gamma_m + 1)(\rho_1 \gamma_m + k)}{f_1 \mu_1} \right] \frac{1}{\mu_2} + \frac{k(\theta_1 \gamma_m + 1)}{f_2 \mu_2} \frac{1}{\mu_1} \\
 & \times \left\{ \frac{(\theta_1 \gamma_m + 1)(\rho_1 \gamma_m + k)}{f_1 \mu_1} + \frac{(\theta_2 \gamma_m + 1)(\rho_2 \gamma_m + k)}{f_2 \mu_2} - 2 \frac{\pi^2}{h^2} \left( n + \frac{1}{2} \right)^2 \gamma_m \right. \\
 & \left. 2 \gamma_m \left( \frac{\theta_1 \rho_1}{f_1 \mu_1} + \frac{\theta_2 \rho_2}{f_2 \mu_2} \right) + \frac{\theta_1 k + \rho_1}{f_1 \mu_1} + \frac{\theta_2 k + \rho_2}{f_2 \mu_2} + \frac{\left[ \frac{(\theta_1 \gamma_m + 1)(\rho_1 \gamma_m + k)}{f_1 \mu_1} - \right.}{2 \frac{\pi^2}{h^2} \left( n + \frac{1}{2} \right)^2 + \frac{(\theta_1 \gamma_m + 1)(\rho_1 \gamma_m + k)}{f_1 \mu_1}} \right. \\
 & \left. - \frac{(\theta_2 \gamma_m + 1)(\rho_2 \gamma_m + k)}{f_2 \mu_2} \right] \left[ 2 \gamma_m \left( \frac{\theta_1 \rho_1}{f_1 \mu_1} + \frac{\theta_2 \rho_2}{f_2 \mu_2} \right) - \frac{\theta_2 k + \rho_2}{f_2 \mu_2} - \frac{\theta_1 k + \rho_1}{f_1 \mu_1} + \frac{4k^2(\theta_1 \theta_2 \gamma_m + \theta_1 + \theta_2)}{f_1 \mu_1 f_2 \mu_2} \right] \\
 & \left. + \frac{(\theta_1 \gamma_m + 1)(\rho_1 \gamma_m + k)}{f_1 \mu_1} - \frac{(\theta_2 \gamma_m + 1)(\rho_2 \gamma_m + k)}{f_2 \mu_2} \right] e^{-\gamma_m t}
 \end{aligned} \tag{10}$$

при  $\theta_1 = \theta_2 = 0$  из (9), (10) получим результат Латипова К.Ш., а при

$$\mu_1 = \mu_2, \quad \rho_{1i} = \rho_{2i},$$

$$u = u_1 = u_2 = \frac{A}{2\mu} (h^2 - y^2) - \frac{16h^2 A}{\pi\mu} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n}{(2n+1)^3} \cos \frac{(2n+1)y}{2h} \cdot e^{-\frac{\pi^2 (n+\frac{1}{2})^2 \mu t}{h^2}}$$

при  $t \rightarrow \infty$  результат стационарного движения.

Нетрудно доказать сходимость рядов в правой части решений.

2. Взаимопроникающее движение двухфазных сред в круглой цилиндрической трубе описывается уравнением

$$\left. \begin{aligned}
 \rho_1 \frac{\partial u_1}{\partial t} &= f_1 \mu_1 \left( \frac{\partial^2 u_1}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial u_1}{\partial r} \right) + k(u_2 - u_1) - f_1 \frac{\partial p}{\partial z} \\
 \rho_2 \frac{\partial u_2}{\partial t} &= f_2 \mu_2 \left( \frac{\partial^2 u_2}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial u_2}{\partial r} \right) + k(u_1 - u_2) - f_2 \frac{\partial p}{\partial z}
 \end{aligned} \right\} \tag{11}$$

Релаксация для каждой фазы:

$$\left. \begin{aligned}
 \theta_1 \frac{\partial \tau_1}{\partial t} + \tau_1 &= \mu_1 \frac{\partial u_1}{\partial r} \\
 \theta_2 \frac{\partial \tau_2}{\partial t} + \tau_2 &= \mu_2 \frac{\partial u_2}{\partial r}
 \end{aligned} \right\} \tag{12}$$

Начальные и граничные условия:

$$\left. \begin{aligned}
 \text{при } t=0 \quad u_1 &= 0, u_2 = 0, \\
 \text{при } r=R(t>0) \quad u_1 &= 0, u_2 = 0.
 \end{aligned} \right\} \tag{13}$$

Продифференцировав (11) по  $t$ , подставив значения  $\frac{\partial \tau_i}{\partial t}$  из (12) и исключив  $\tau_i$ , получаем:

$$\left. \begin{aligned} \rho_1 \left( \frac{\partial u_1}{\partial t} + \theta_1 \frac{\partial^2 u_1}{\partial t^2} \right) &= f_1 \mu_1 \left( \frac{\partial^2 u_1}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial u_1}{\partial r} \right) + k \left[ \theta_1 \frac{\partial}{\partial t} (u_2 - u_1) + (u_2 - u_1) \right] - \\ &- f_1 \left[ \theta_1 \frac{\partial^2 p}{\partial z \partial z} + \frac{\partial p}{\partial z} \right], \\ \rho_2 \left( \frac{\partial u_2}{\partial t} + \theta_2 \frac{\partial^2 u_2}{\partial t^2} \right) &= f_2 \mu_2 \left( \frac{\partial^2 u_2}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial u_2}{\partial r} \right) + k \left[ \theta_2 \frac{\partial}{\partial t} (u_1 - u_2) + (u_1 - u_2) \right] - \\ &- f_2 \left[ \theta_2 \frac{\partial^2 p}{\partial z \partial z} + \frac{\partial p}{\partial z} \right]. \end{aligned} \right\} (14)$$

Начальные и интегральные условия (13).

Применив преобразование Лапласа к уравнению (14) получим решения в виде:

$$\begin{aligned} u_1 &= - \frac{A}{f_1 \mu_1 \left( \frac{1}{f_1 \mu_1} + \frac{1}{f_2 \mu_2} \right)} \left\{ \frac{1}{4} (r^2 - R^2) \frac{1}{f_2 \mu_2} + \frac{\left( \frac{1}{\mu_2} - \frac{1}{\mu_1} \right) f_2 \mu_2}{k \left( \frac{1}{f_1 \mu_1} + \frac{1}{f_2 \mu_2} \right)} \times \right. \\ &\times \left. \left[ 1 - \frac{I_0 \sqrt{\left( \frac{1}{f_1 \mu_1} + \frac{1}{f_2 \mu_2} \right) k r}}{I_0 \sqrt{\left( \frac{1}{f_1 \mu_1} + \frac{1}{f_2 \mu_2} \right) k R}} \right] + \sum_{i=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{4A}{\alpha_n} \frac{J_0 \left( \alpha_n \frac{r}{R} \right)}{J_1(\alpha_n)} \times \right. \\ &\times \left. \left[ \frac{\alpha_n^2 + (\theta_2 \gamma_m + 1)(-\rho_2 \gamma_m + k)}{R^2} \frac{1}{f_2 \mu_2} + \frac{k(\theta_1 \gamma_m + 1)}{f_1 \mu_1} \frac{1}{\mu_2} \right] \times \right. \\ &\times \left. \left[ \frac{(\theta_1 \gamma_m + 1)(-\rho_1 \gamma_m + k)}{f_1 \mu_1} + \frac{(\theta_2 \gamma_m + 1)(-\rho_2 \gamma_m + k)}{f_2 \mu_2} \right] \pm 2 \frac{\alpha_n^2}{R^2} \right. \\ &\times \left. \frac{e^{-\gamma_m t}}{\gamma_m} \left[ 2 \gamma_m \left( \frac{\theta_1 \rho_1}{f_1 \mu_1} + \frac{\theta_2 \rho_2}{f_2 \mu_2} \right) \pm \frac{\theta_1 k + \rho_1}{f_1 \mu_1} + \frac{\theta_2 k + \rho_2}{f_2 \mu_2} + \right. \right. \\ &+ \left. \left[ \left( \frac{(\theta_1 \gamma_m + 1)(\rho_1 \gamma_m + k)}{f_1 \mu_1} - \frac{(\theta_2 \gamma_m + 1)(\rho_2 \gamma_m + k)}{f_2 \mu_2} \right) \left( 2 \gamma_m \left( \frac{\theta_1 \rho_1}{f_1 \mu_1} + \frac{\theta_2 \rho_2}{f_2 \mu_2} \right) - \right. \right. \right. \\ &- \left. \left. \frac{\theta_2 k + \rho_2}{f_2 \mu_2} - \frac{\theta_1 k + \rho_1}{f_1 \mu_1} + 4k^2 \frac{\theta_1 \theta_2 \gamma_m + \theta_1 + \theta_2}{f_1 \mu_1 f_2 \mu_2} \right) \right] \left[ 2 \frac{\alpha_n^2}{R} + \right. \\ &+ \left. \left. \frac{(\theta_1 \gamma_m + 1)(-\rho_1 \gamma_m + k)}{f_1 \mu_1} + \frac{(\theta_2 \gamma_m + 1)(-\rho_2 \gamma_m + k)}{f_2 \mu_2} \right] \right] \left. \right\}, \end{aligned} \quad (15)$$

$$u_2 = - \frac{A}{f_1 \mu_1 \left( \frac{1}{f_1 \mu_1} + \frac{1}{f_2 \mu_2} \right)} \left\{ - \frac{1}{4} (r^2 - R^2) \frac{1}{f_2 \mu_2} + \frac{\left( \frac{1}{\mu_2} - \frac{1}{\mu_1} \right) f_2 \mu_2}{k \left( \frac{1}{f_1 \mu_1} + \frac{1}{f_2 \mu_2} \right)} \times \right.$$



$$\begin{aligned}
 & \times \left[ 1 - \frac{I_0 \sqrt{\left(\frac{1}{f_1 \mu_1} + \frac{1}{f_2 \mu_2}\right) k r}}{I_0 \sqrt{\left(\frac{1}{f_1 \mu_1} + \frac{1}{f_2 \mu_2}\right) k R}} \right] + \sum_{i=1}^4 \sum_{n=1}^{\infty} \frac{4A}{\alpha_n} \frac{J_0\left(\alpha_n \frac{r}{R}\right)}{J_1(\alpha_n)} \times \\
 & \times \left[ \left( -\frac{\alpha_n^2}{R^2} + \frac{(\theta_2 \gamma_m + 1)(\rho_1 \gamma_m + k)}{f_1 \mu_1} \right) \frac{1}{\mu_2} + \frac{k(\theta_2 \gamma_m + 1)}{f_2 \mu_2} \frac{1}{\mu_1} \right] \times \\
 & \times \left[ \frac{(\theta_1 \gamma_m + 1)(-\rho_1 \gamma_m + k)}{f_1 \mu_1} + \frac{(\theta_2 \gamma_m + 1)(\rho_2 \gamma_m + k)}{f_2 \mu_2} \pm 2 \frac{\alpha_n^2}{R^2} \right] \times \\
 & \times \frac{e^{-\gamma_m r}}{\gamma_m} \left/ \left\{ 2\gamma_m \left( \frac{\theta_1 \rho_1}{f_1 \mu_1} + \frac{\theta_2 \rho_2}{f_2 \mu_2} \right) + \frac{\theta_1 k \mp \rho_1}{f_1 \mu_1} + \frac{\theta_2 k \mp \rho_2}{f_2 \mu_2} \pm \right. \right. \\
 & \pm \left[ \left( \frac{(\theta_1 \gamma_m + 1)(\rho_1 \gamma_m + k)}{f_1 \mu_1} - \frac{(\theta_2 \gamma_m + 1)}{f_2 \mu_2} \right) \left( 2\gamma_m \left( \frac{\theta_1 \rho_1}{f_1 \mu_1} + \frac{\theta_2 \rho_2}{f_2 \mu_2} \right) + \right. \right. \\
 & \left. \left. + \frac{\theta_2 k + \rho_2}{f_2 \mu_2} - \frac{\theta_1 k + \rho_1}{f_1 \mu_1} + 4k^2 \frac{\theta_1 \theta_2 \gamma_m + \theta_1 + \theta_2}{f_1 \mu_1 f_2 \mu_2} \right) \right] \left/ \left[ -2 \frac{\alpha_n^2}{R^2} + \right. \right. \\
 & \left. \left. + \frac{(\theta_1 \gamma_m + 1)(\rho_1 \gamma_m + k)}{f_1 \mu_1} - \frac{(\theta_2 \gamma_m + 1)(\rho_2 \gamma_m + k)}{f_2 \mu_2} \right] \right\} . \tag{16}
 \end{aligned}$$

Следует отметить, что при  $\theta_1 = \theta_2 = 0$  из (15) и (16) можно прийти к ранее полученным результатам (4), а при  $\mu_1 = \mu_2 = \mu$  и  $\rho_{1i} = \rho_{2i} = \rho$  - к формуле скорости движения вязкой однофазной жидкости в круглой цилиндрической трубе.

#### Литература

- [1]. Гужов А.И. *Совместный сбор и транспорт нефти и газа*. М., "Наука", 1973, -с. 280.
- [2]. Савурбаев А.С., Субаев И. *О волнах на поверхности раздела двух жидкостей*. // Труды СамГУ. Вопросы математического анализа и его приложения. Самарканд, 1986, с.82-87.
- [3]. Рахматуллин Х.А. *Основы газодинамики взаимопроникающих движений*. // ПММ, т.20, вып.2, 1956, с.184-195.
- [4]. Латипов К.Ш. *О некоторых задачах неустановившихся течений двухкомпонентных вязких сред*. Изв. АН УзССР, сер.тех.наук, 1963, №4, с.42-52.
- [5]. Нигматуллин Р.И. *Основы механики гетерогенных сред*. М., "Наука", 1978, 331с.
- [6]. Файзуллаев Д.Ф. *Ламинарное движение многофазных сред в трубопроводах*. Ташкент, "Фан", 1966, 217с.