

САТТАРОВ Р.М., МАМЕДОВ Р.М.

НЕЛИНЕЙНЫЕ ВОЛНЫ В ТРУБОПРОВОДНОМ ТРАНСПОРТЕ РЕОЛОГИЧЕСКИ СЛОЖНЫХ ЖИДКОСТЕЙ

В последнее время интерес к исследованиям распространения нелинейных волн в реальных жидкостях возрастает (1-3). Это связано с тем, что при линеаризации систем уравнений, описывающих сложные реальные процессы, могут быть утеряны особенности, которые приводят к качественно новым эффектам. Отмеченные особенности нелинейных явлений, как правило, проявляются в нарушении принципа суперпозиции, характерного для линейных задач, в возникновении диссипативных структур, автоколебательных процессов, а также различного рода регулярных и эволюционных эффектов.

Задачи распространения волн возмущений в реальных жидкостях сводятся в общем виде к исследованию системы дифференциальных уравнений гиперболического типа с диссипативным членом. Часто для упрощения исследований система уравнений может сводиться либо к гиперболическому уравнению без диссипации, либо к уравнению параболического типа.

Для линеаризованных уравнений эти постановки отличаются конечной (гиперболический тип уравнений) или бесконечной (параболический тип уравнений) скоростями распространения волн возмущений.

Для нелинейных уравнений могут и не иметь место такие явные отличительные особенности.

Широкое развитие нелинейной механики применительно к течениям нефтей и газов в пористых средах и трубах получили исследования под руководством А.Х.Мирзаджанзаде [4,5]. Следуя А.Х. Мирзаджанзаде в данной работе делается попытка исследования некоторых аспектов теории распространения волн возмущений в сплошных нелинейных средах, которые формулируются как дифференциальные уравнения соответствующих математических моделей эволюции реальных жидкостей.

1. Система дифференциальных уравнений, описывающих динамику реальной жидкости в трубах, имеет вид

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial W}{\partial t} + \frac{1}{2} \frac{\partial W^2}{\partial x} &= -\frac{1}{\rho_0} \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\chi}{\rho_0 f_0} \tau(W), \\ \frac{\partial \rho W}{\partial x} &= -\frac{1}{C^2} \frac{\partial P}{\partial t} \end{aligned} \right\} \quad (1)$$

Здесь $C^2 = \frac{dP}{d\rho}$ - скорость распространения волны возмущения, в общем случае зависящая от давления. Если положить скорость распространения волны постоянной C_0 , то в бегущей координате $\xi = x - C_0 t$ система уравнений запишется следующим образом:

$$\left(x - \frac{W}{\rho_0 f_0} \frac{dW}{d\xi}\right) = \frac{\chi}{\rho_0 f_0} \tau(W). \quad (2)$$

С другой стороны система дифференциальных уравнений (1) приближенно (принимая $\frac{\partial}{\partial t} = -C_0 \frac{\partial}{\partial x}$, $C_0 \rho_0 W = P$) может быть записана как

$$\frac{\partial W}{\partial x} + \frac{1}{2} \frac{\partial W^2}{\partial x} = -C_0 \frac{\partial W}{\partial x} + \frac{\chi}{\rho_0 f_0} \tau(W), \quad (3)$$

которая в координатах ξ также сводится к (2).

Если положить что волна распространяется в круглой трубе с вязкой жидкостью, то уравнение (2) примет вид

$$\frac{dW}{d\xi} = -2a, \quad (4)$$

где $2a = \frac{8\mu}{R^2 \rho_0}, \frac{\chi}{f_0} = \frac{2}{R}$.

Решение (4) типа бегущей волны имеет особенно простой вид:

$$W(x, t) = 2a(C_0 t - x), \quad t \geq 0, x > 0. \quad (5)$$

Для жидкостных систем, подчиняющихся зависимости

$$\tau = -\frac{4\mu}{R} (1 - \gamma_0 W + \gamma_1 W^2) W, \quad (6)$$

уравнение (2) представится в виде

$$\frac{dW}{d\xi} = -2a(1 - \gamma_0 W + \gamma_1 W^2) \quad (7)$$

Решения уравнения (7) в зависимости от $\Delta = 4\gamma_1 + \gamma_0^2$ имеет вид:

$$W = \frac{\sqrt{\Delta}}{2\gamma_1} \operatorname{tg} \left[\frac{2a\sqrt{\Delta}}{2} (C_0 t - x) \right] - \frac{\gamma_0}{2\gamma_1}, \quad (\text{для } \Delta > 0), \quad (8)$$

$$W = \frac{\sqrt{\Delta}}{2\gamma_1} \operatorname{th} \left[\frac{2a\sqrt{-\Delta}}{2} (x - C_0 t) \right] - \frac{\gamma_0}{2\gamma_1}, \quad (\text{для } \Delta < 0), \quad (9)$$

Анализ решения (8) показывает, что оно определено на ограниченном интервале изменения $0 \leq x \leq C_0 t, [0, T)$, где $T = \frac{\pi}{2a\sqrt{\Delta} C_0}$, причем при $x_0 > C_0 t, W + \frac{\gamma_0}{2\gamma_1} = 0$.

Граничное условие отвечающее (8) при $x = 0$ имеет вид

$$v(0, t) = W(0, t) + \frac{\gamma_0}{2\gamma_1} = \frac{\sqrt{\Delta}}{2\gamma_1} \operatorname{tg} \left(\frac{2\sqrt{\Delta}}{2} C_0 t \right), \quad 0 \leq t < T. \quad (10)$$

и следовательно, $w(t, 0), v(t, 0) \rightarrow \infty$ при $t \rightarrow T$.

Несмотря на то, что на границе может происходить режим с обострением (неограниченный рост скорости), возникающие возмущения при этом, проникают

лишь на конечную глубину $L = \frac{\pi}{2a\sqrt{\Delta}}$, т.е. $v(x, t) \equiv 0$ для всех $x \geq L$ в течение

всего времени существования решения $t \in (0, T)$. Причем в этом случае всюду, за исключением $x = 0$, решение ограничено сверху по t :

$$(5) \quad v(x, t) \leq v(x, T) = \begin{cases} \frac{\sqrt{\Delta}}{2\gamma_1} \operatorname{tg} \frac{2a\sqrt{\Delta}}{2} \left(\frac{\pi}{2a\sqrt{\Delta}} - x \right), & 0 < x < \frac{\pi}{2a\sqrt{\Delta}}, \\ 0, & x \geq \frac{\pi}{2a\sqrt{\Delta}}. \end{cases}$$

Решение же (9) описывает структуру ударной волны и стремится к постоянным состояниям $v \rightarrow v_1$ при $\xi \rightarrow \infty$ и $v \rightarrow v_2$ при $\xi \rightarrow -\infty$.

2. Пологая, что конвективная составляющая по сравнению с локальной составляющей пренебрежимо мала, система (1) для обобщенной вязкой жидкости ($\tau = -\frac{4\mu}{R}W$) примет вид:

$$(6) \quad \left. \begin{aligned} \frac{\partial \rho W}{\partial t} + 2a\rho W &= -\frac{\partial P}{\partial x}, \\ \frac{\partial \rho W}{\partial x} &= -\frac{1}{C^2(P)} \frac{\partial P}{\partial t}. \end{aligned} \right\} \quad (11)$$

Система (11) относительно давления P запишется

$$(7) \quad \frac{\partial}{\partial t} \left[\int \frac{1}{C^2(P)} \frac{\partial P}{\partial x} dx \right] + 2a \left[\int \frac{1}{C^2(P)} \frac{\partial P}{\partial x} dx \right] = \frac{\partial P}{\partial x}. \quad (12)$$

Решение (12) может быть представлено в виде бегущей волны

$$(8) \quad P(x, t) = f_{\Gamma}(\xi), \quad \xi = x - ut. \quad (13)$$

Подставляя выражение (13) в (12), после некоторых преобразований, получаем:

$$(9) \quad K(f_{\Gamma}) \frac{df_{\Gamma}}{d\xi} = -u, \quad (14)$$

$$K(f_{\Gamma}) = \left[1 - \frac{u^2}{C^2(f_{\Gamma})} \right] \frac{1}{2a(f_{\Gamma})\rho(f_{\Gamma})}.$$

При заданных $C^2(f_{\Gamma})$, $2a(f_{\Gamma})$, $\rho(f_{\Gamma})$ решение представимо в явном виде. Однако качественное поведение f_{Γ} нетрудно установить непосредственно из (14).

Представляет интерес выявление условия существования решения, стремящегося к $P \rightarrow P_1$ при $\xi \rightarrow \infty$ и $P \rightarrow P_2$ при $\xi \rightarrow -\infty$. Значения P_1, P_2 являются нулями для $2a(f_{\Gamma})\rho(f_{\Gamma})$ в общем случае это простые нули. Если между этими нулями $2a(f_{\Gamma})\rho(f_{\Gamma}) > 0$ и $\left[1 - \frac{u^2}{C^2(f_{\Gamma})} \right] > 0$ то $\frac{df_{\Gamma}}{d\xi} < 0$ и f_{Γ} монотонно

возрастает от f_{Γ_1} на $+\infty$ до f_{Γ_2} на $-\infty$. Если $2a(f_{\Gamma})\rho(f_{\Gamma}) > 0$ и $\left[1 - \frac{u^2}{C^2(f_{\Gamma})} \right] < 0$,

то $\frac{df_{\Gamma}}{d\xi} > 0$ и решение возрастает от f_{Γ_2} на $-\infty$ до f_{Γ_1} на $+\infty$. При

$\left[1 - \frac{u^2}{C^2(f_{\Gamma})} \right] \rightarrow 0$, профиль волны сжимается в направлении ξ и в пределе

превращается в ступенчатый переход от f_{Γ_1} и f_{Γ_2} , перемещающийся со скоростью $C(f_{\Gamma}) = u = C_0$.

Следя (6) и полагая, что

$$\int_0^1 K(f) df < \infty, \quad (15)$$

вводится функция

$$\Phi(P) = \int_0^P K(f) df, \quad P \geq 0; \quad \Phi(0) = 0 \quad (16)$$

Тогда из (14) следует $\Phi(f_\Gamma(\xi)) = -u(\xi - \xi_0)$, $\xi \leq \xi_0 = \text{const}$. Пусть $\xi_0 = 0$, тогда

$$f_\Gamma(\xi) = \Phi^{-1}(-u\xi), \quad \xi \leq 0,$$

где Φ^{-1} — функция обратная к Φ (она может существовать в силу монотонности Φ). Продолжая f_Γ в область $\{\xi > 0\}$ тождественным нулем, получаем следующее автомодельное решение:

$$P(x, t) = \Phi^{-1}[u(ut - x)_+], \quad t > 0, \quad x \in R, \quad (17)$$

где введено обозначение

$$(x)_+ = \begin{cases} x, & \text{если } x \geq 0; \\ 0, & \text{если } x < 0. \end{cases}$$

Принимая $T = \Phi(\infty) / u^2 \leq \infty$, решение (17) выполняется при условии

$$P(x, 0) = 0, \quad x > 0; \quad P(0, t) = \Phi^{-1}(u^2 t), \quad 0 \leq t \leq T. \quad (18)$$

Рассматривается для определенности случай, когда

$$C(f_\Gamma) = C > u, \quad \rho(f_\Gamma) = \rho_0, \quad 2a(f_\Gamma) = 2a_0 f_\Gamma^n, \quad n = \text{const} > 0 \quad (n \neq 1).$$

Тогда $\Phi(f_\Gamma) = \frac{K_0}{1-n} f_\Gamma^{1-n}$, $\Phi^{-1}(f_\Gamma) = \left(\frac{1-n}{K_0} f_\Gamma\right)^{\frac{1}{1-n}}$,

решение типа бегущей волны имеет вид

$$P(x, t) = \left[\frac{1-n}{K_0} u(ut - x)_+ \right]^{\frac{1}{1-n}}, \quad K_0 = \left[1 - \frac{u^2}{C^2} \right] \frac{1}{2a_0 \rho_0}. \quad (19)$$

При $0 \leq n < 1, t \geq 0$, $T = \infty$ массовый поток, который определяется как

$$\rho W = - \int \frac{1}{C^2} \frac{\partial P}{\partial x} dx = \frac{u}{C^2} \left[\frac{1-n}{K_0} u(ut - x)_+ \right]^{\frac{1}{1-n}},$$

в точках $x_\Phi(t) = ut$ является непрерывным, т.е.

$$\rho W(t, x'_\Phi(t)) = \rho W(t, x''_\Phi(t)) = \rho W(t, x_\Phi(t)) = 0 \quad \text{при всех } t > 0.$$

3. Если предположить, что силы сопротивления намного преобладают над инерционными составляющими, то система (1) для обобщенной вязкой жидкости имеет вид

$$\left. \begin{aligned} 2a\rho W &= - \frac{\partial P}{\partial x}, \\ \frac{\partial \rho W}{\partial x} &= - \frac{1}{C^2(P)} \frac{\partial P}{\partial x} = - \frac{\partial \rho}{\partial x} \end{aligned} \right\} \quad (20)$$

Система (20) относительно $\rho(x, t)$ записывается в общем виде как нелинейное уравнение параболического типа

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(C^2(\rho) \frac{\partial \rho}{\partial x} \right) = \frac{\partial \rho}{\partial t}. \quad (21)$$

Здесь $K(\rho) = \frac{C^2(\rho)}{2a(\rho)}$ имеет смысл обобщенного коэффициента нелинейного сопротивления, зависящего от плотности (давления). Коэффициента K предполагается неотрицательной и достаточно гладкой функцией.

Систему (20) относительно $P(x, t)$ можно записать аналогично вышеприведенному:

$$2a \left[\int \frac{1}{C^2(P)} \frac{\partial P}{\partial x} dx \right] = \frac{\partial P}{\partial t}. \quad (22)$$

Между уравнениями (21) и (22) существует определенная аналогия. Если положить, что решение существует в виде бегущей волны, то эти уравнения сводятся к виду

$$K_v \frac{df_v}{d\xi} = -u \quad (23)$$

при $v = \rho, K_p = \frac{C^2(f_p)}{2a(f_p)f_p}, f_p(\xi) = \rho(x, t);$

при $v = P, K_p = \frac{1}{2a(f_p)\rho(f_p)}, f_p(\xi) = P(x, t).$

Видно, что уравнение (23) соответствует (14). Поэтому вышеизложенное для уравнения (14) имеет место и для (23). Если принять $\rho(f_p) = \rho_0, 2a(f_p) = 2a_0 f_p^n, n = \text{const} > 0, (n \neq 1),$ то при условии (18) решение (23) примет вид

$$P(x, t) = \left[\frac{1-n}{K_p^0} u(ut - x) \right]^{1-n} \quad 0 \leq n < 1, t \geq 0, x > 0, \quad (24)$$

где $K_p^0 = \frac{1}{2a_0 \rho_0}.$

Сравнение (24) с (19) показывает их полное сходство, с той лишь разницей, что коэффициенты K_0 и K_p^0 отличаются на мультипликативную величину $\left(1 - \frac{u^2}{C^2}\right).$

Если решение (19) уравнения описывает волну сжатия, то решение (24) уравнения (22) описывает сдвиговую волну, движущуюся по невозмущенному фону жидкости.

4. Рассмотрим движение неньютоновской жидкости, плотность и закон сопротивления которой подчиняются степенным зависимостям. При определенных условиях (инерционные силы намного меньше сил сопротивления) задача может быть сведена к решению уравнения (21). Предполагая, что $C^2(\rho) = C_0^2 \rho^r$ и $2a(\rho) = 2a_0 \rho^n$ уравнение (21) запишется как:

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\rho^r \frac{\partial \rho}{\partial x} \right) = \frac{\partial \rho}{\partial t}, \quad t > 0, x > 0, \quad r = m - n = \text{const} > 0, \quad (25)$$

$$\rho(x, 0) = \rho_0(x) \geq 0, \quad x > 0, \quad \rho_0^{r+1} \in C^1(R_+), \quad (26)$$

$$\rho(0, t) = \rho_1(t) > 0, \quad t > 0. \quad (27)$$

Следуя (6), можно показать несколько особых режимов динамики для указанных жидкостей, при различных граничных изменениях. Так, при граничном условии

$\rho_1(t) = (T_0 - t)^h$, $h = -\frac{1}{r}$, $0 < t < T_0$ согласно (4) решение (25) имеет вид остановившейся сдвиговой волны

$$\rho(x, t) = (T_0 - t)^{\frac{1}{r}} \left[\left(1 - \frac{x}{x_0} \right)_+ \right]^{\frac{2}{r}}, \quad x_0 = \left[\frac{2(r+2)}{r} \right]^{\frac{1}{r}} \quad (28)$$

Фронт волны, как видно из (28), $x_0(t) = x_0$ в течение всего времени обострения $t \in (0, T_0)$ не меняется. Нетрудно показать условия выполнения как HS-режимы обострения, так и LS-режима обострения, приводящего к локализации сдвиговой волны.

5. Для исследования особенностей эволюции волн в вязкоупругой жидкости, воспользуемся олдرويدовской моделью типа

$$\theta \frac{\partial \tau}{\partial t} + \tau = \frac{8\mu}{D} \left(W + \lambda \frac{\partial W}{\partial t} \right). \quad (29)$$

Система (1) с учетом (29), после некоторых предположений и преобразований, относительно $\rho(x, t)$ запишется

$$\theta \frac{\partial}{\partial t} \left[C^2(\rho) \frac{\partial \rho}{\partial x} - \frac{\partial}{\partial t} \int \frac{\partial \rho}{\partial t} dx \right] = (1 + 2a\lambda) \frac{\partial}{\partial t} \int \frac{\partial \rho}{\partial t} dx - C^2(\rho) \frac{\partial \rho}{\partial x} - 2a \int \frac{\partial \rho}{\partial t} dx. \quad (30)$$

Решение (30) ищется в виде бегущей волны

$$\rho(x, t) = \rho_A(\xi), \quad \xi = x - ut. \quad (31)$$

подстановка (31) в (30) дает обыкновенное дифференциальное уравнение

$$\theta u \frac{d}{d\xi} \left[u^2 - C^2(\rho) \right] \frac{d\rho}{d\xi} + \left[C^2(\rho) - u^2(1 + 2a\lambda) \right] \frac{d\rho}{d\xi} + 2a u \rho = 0. \quad (32)$$

Решение этого обыкновенного дифференциального уравнения может быть осуществлено при конкретно заданных параметрах (в частности скорость волны, коэффициент трения) от функции плотности.

С целью выявления особенностей решения для вязкоупругих жидкостей ниже рассматриваются некоторые частные решения уравнения (32). Пусть $C^2(\rho) = u^2 + \alpha \rho^n$ и $2a = 2a_0 \rho^n$. Тогда (32) запишется

$$\frac{d^2 \rho_A^{n+1}}{d\xi^2} + \frac{[2a\lambda u^2 - \alpha]}{\alpha \theta u} \frac{d^2 \rho_A^{n+1}}{d\xi} - \frac{2a_0(n+1)}{\alpha \theta} \rho_A^{n+1} = 0. \quad (33)$$

Формальный асимптотический анализ уравнения (33), удовлетворяющего условию $\rho_A \rightarrow 0$ при $\xi \rightarrow \infty$, дает нетривиальное решение вида

$$\rho_A^{n+1} = C_1 \exp(\beta \xi), \quad C_1 > 0, \quad (34)$$

где

$$\beta = \frac{-(2a_0 \lambda u^2 - \alpha) - \sqrt{(2a_0 \lambda u^2 - \alpha)^2 + 4\alpha \theta u^2 2a_0(n+1)}}{2\alpha \theta u}$$

Из (34) видно, что увеличение времени ретардации λ и уменьшение времени релаксации θ приводит к более интенсивному затуханию плотности вязкоупругой жидкости.

Теперь предположим, что на границе $x=0$ имеет место режим с обострением, т.е. когда значение функции давления обращается в бесконечность за некоторый конечный момент времени $t = T > 0$ (момент обострения).

Тогда для вязкоупругой жидкости процесс распространения волны может быть описан дифференциальным уравнением (30), которое относительно $P(t, x)$ записывается в виде

$$\theta \frac{\partial^2}{\partial t^2} \int \frac{1}{C^2(p)} \frac{\partial P}{\partial t} dx + (1 + 2a\lambda) \frac{\partial}{\partial t} \int \frac{1}{C^2(P)} \frac{\partial P}{\partial t} dx + 2a \int \frac{1}{C^2(P)} \frac{\partial P}{\partial t} dx = \theta \frac{\partial^2 P}{\partial x^2} + \frac{\partial P}{\partial x}, \quad (35)$$

С начальным условием

$$P(x, 0) = P_0(x) \geq 0, \quad x > 0, \quad \sup P_0 < \infty \quad (36)$$

и граничным условием

$$P(0, t) = P_1(t) > 0, \quad 0 < t < T; \quad P_1 \in C^1([0, T]); \quad P_1(t) \rightarrow \infty, \quad t \rightarrow T^- \quad (37)$$

Пусть в рассматриваемой задаче выполняются следующие зависимости:

$$C^2(P) = \alpha P^n, \quad 2a = 2a_0 \left(1 - \frac{x}{x_s}\right)^{-1} P^{\frac{n}{2}}, \quad \theta = \beta_\theta (T - t),$$

$$\lambda = \beta_\lambda (T - t), \quad \alpha = \text{const} > 0, \quad 2a_0 = \frac{8\mu_0}{\rho R^2} = \text{const} > 0,$$

$$n = \text{const} > 0, \quad \beta_\theta = \frac{\theta}{T} = \text{const} > 0, \quad \beta_\lambda = \frac{\lambda}{T} = \text{const} > 0.$$

$$P_1(t) = A_s (T - t)^{\frac{2}{n}}, \quad t < T, \quad A_s = \text{const} > 0, \quad (38)$$

$$P_0(x) = \begin{cases} A_s T^{\frac{2}{n}} \left(1 - \frac{x}{x_s}\right)^{\frac{2}{n}}, & 0 < x \leq x_s \\ 0, & x_s > 0, \end{cases} \quad (39)$$

где x_s – глубина проникновения волны.

При принятых предложениях решение указанной задачи в разделяющихся переменных имеет вид

$$P(x) = \begin{cases} A_s T^{\frac{2}{n}} \left(1 - \frac{x}{x_s}\right)^{\frac{2}{n}}, & 0 < x \leq x_s, \\ 0, & x > x_s \end{cases} \quad (40)$$

где

$$x_s = \left[\frac{\alpha A_s^n \left(\frac{2}{n} - 1\right) \left(\frac{2}{n} \beta_\theta + 1\right)}{\left(\frac{2}{n} - 1\right) \left(\frac{2}{n} \beta_\theta + 1\right) + 2a_0 A_s^{n/2} (1 + \beta_\lambda)} \right]^{\frac{1}{2}}. \quad (41)$$

Анализ (41) показывает, что x_s имеет действительное значение в случаях:

$$\text{а) } \frac{2}{n} > 1 \text{ и } \beta_\theta \geq \frac{n}{2} \text{ или } \theta < \frac{2}{n} \frac{2}{n} - 1 - 2a_0 A_s^{n/2} (1 + \beta_\lambda) < \beta_\theta < \frac{n}{2},$$

$$б) \frac{2}{n} < 1 \text{ и } \frac{n}{2} < \beta_\theta < \frac{\frac{2}{n} - 1 - 2\alpha_0 A_s^{n/2} (1 + \beta_\lambda)}{\left(\frac{2}{n} - 1\right) \frac{2}{n}},$$

причем в первом случае увеличение параметров релаксации (β_θ) и ретардации (β_λ) уменьшает глубину проникновения волны, во втором же случае увеличение параметра релаксации (β_θ) и уменьшение параметра ретардации (β_λ) увеличивает глубину проникновения. Следует отметить, что при

$$\beta_\theta \rightarrow \frac{\frac{2}{n} - 1 - 2\alpha_0 A_s^{n/2} (1 + \beta_\lambda)}{\left(\frac{2}{n} - 1\right) \frac{2}{n}}, \quad x_s \rightarrow \infty, \text{ т.е. в этом случае не имеет место}$$

локализации волн возмущения.

Показаны также условия возникновения режимов обострения и локализации в вязкоупругих жидкостях, когда инерционные составляющие пренебрежимо малы по сравнению с силами сопротивления.

Обозначения

W - средняя по сечению скорость жидкости, ρ - плотность,

P - давление, χ - смоченный периметр, f - площадь поперечного сечения трубы, τ - касательное напряжение, c , u - скорость распространения волны, x - направление потока, t - время.

Литература

- [1]. Уизем Дж. *Линейные и нелинейные волны*. М.: Мир 1977, 624 с.
- [2]. Лайтхилл Дж. *Волны в жидкостях*. М.: Мир 1981, 600 с.
- [3]. Заславский Г.М., Сагдес Р.З. *Введение в нелинейную физику*. М.: Наука, 1980, 368 с.
- [4]. Мирзаджанзаде А.Х., Максудов Ф.Г., Нигматулин Р.И. и др. *Теория и практика применения неравновесных систем в нефтедобыче*. -М.: Баку: Элм, 1985, 220 с.
- [5]. Мирзаджанзаде А.Х., Шахвердиев А.Х. *Динамические процессы в нефтедобыче*. М.: Наука, 1997, 224 с.
- [6]. Самарский А.А., Галактионов В.А., Курдюмов, С.П., Михайлов А.П. *Режимы с обострением в задачах для квазилинейных параболических уравнений*. М.: Наука, 1987, 480 с.